

[USB드라이버 설치하기]

코딩모드로 전환하기 위해서는 조종기와 PC를 연결한 후 서로 통신할 수 있도록 USB 드라이버를 설치해야 합니다. Windows 10에서는 자동으로 설치되지만, Windows 7/8에서는 사용자가 아래처럼 수동으로 설치해야 합니다.

1. 연결

마이크로 USB 케이블을 오른쪽 그림처럼 PC(혹은 노트북)에 연결합니다.



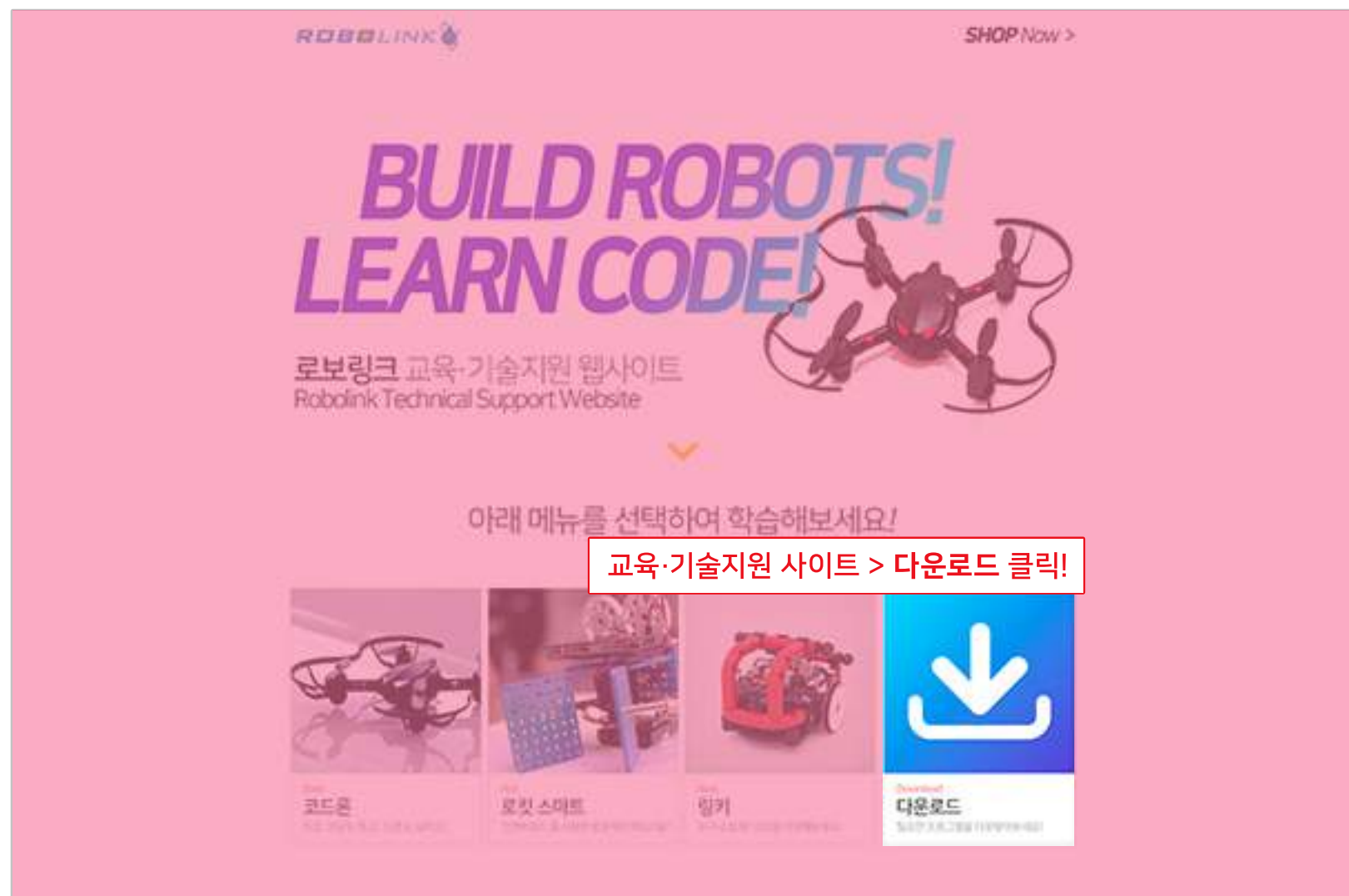
오른쪽 그림처럼 마이크로 5핀 단자를 조종기 뒷면의 포트에 연결합니다.



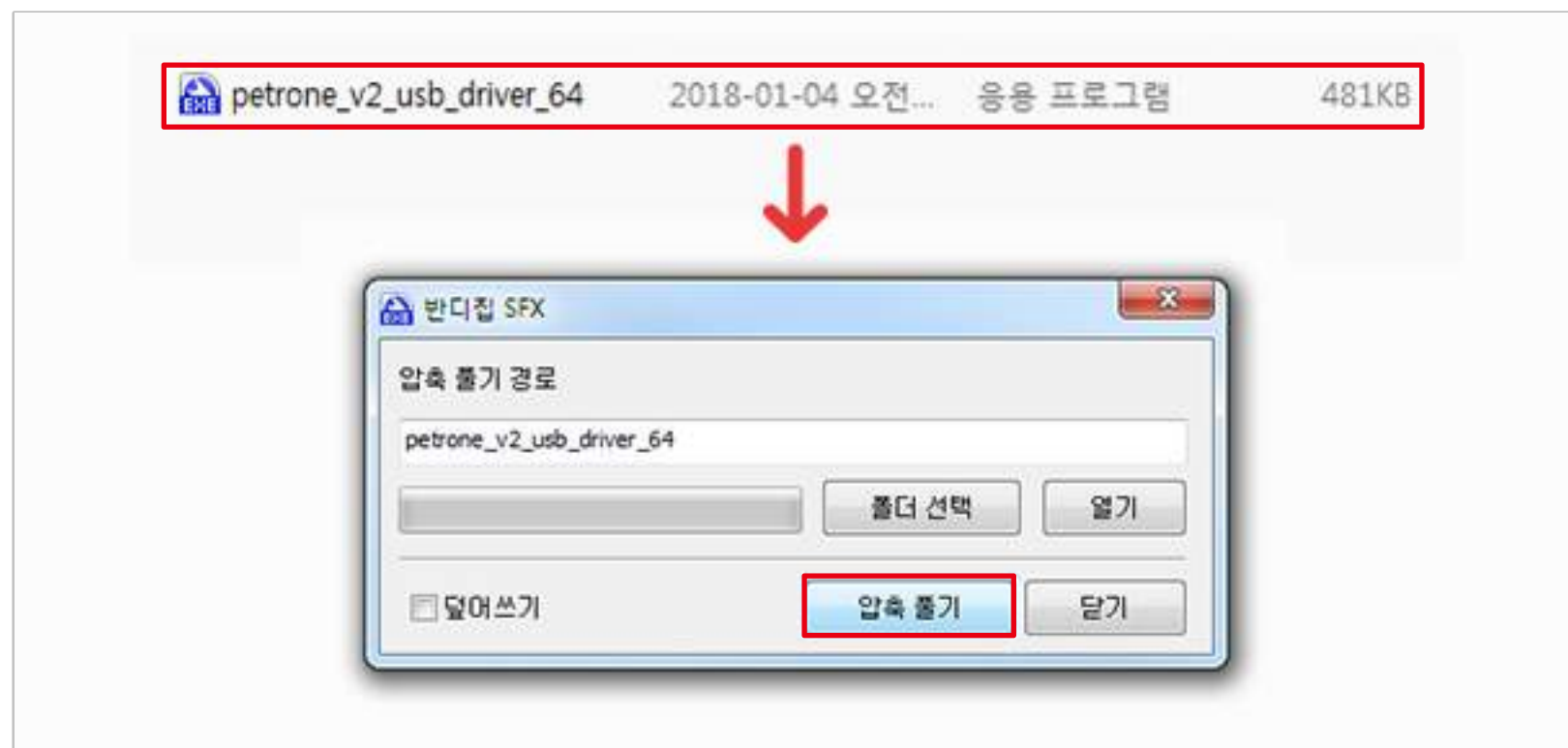
2. 실행

다운로드 페이지에서 USB 드라이버를 다운로드 받습니다. 이 때 사용하는 PC 환경에 따라 32비트 혹은 64비트를 선택하여 다운로드합니다.

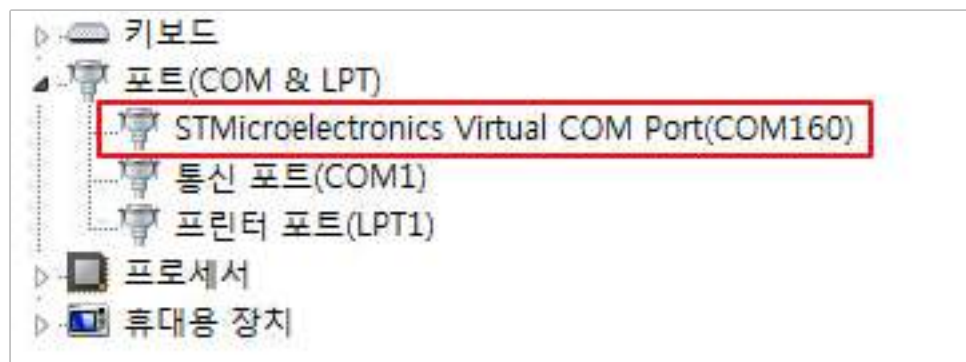
(위치 : <http://roboLink.co.kr/download.html>)



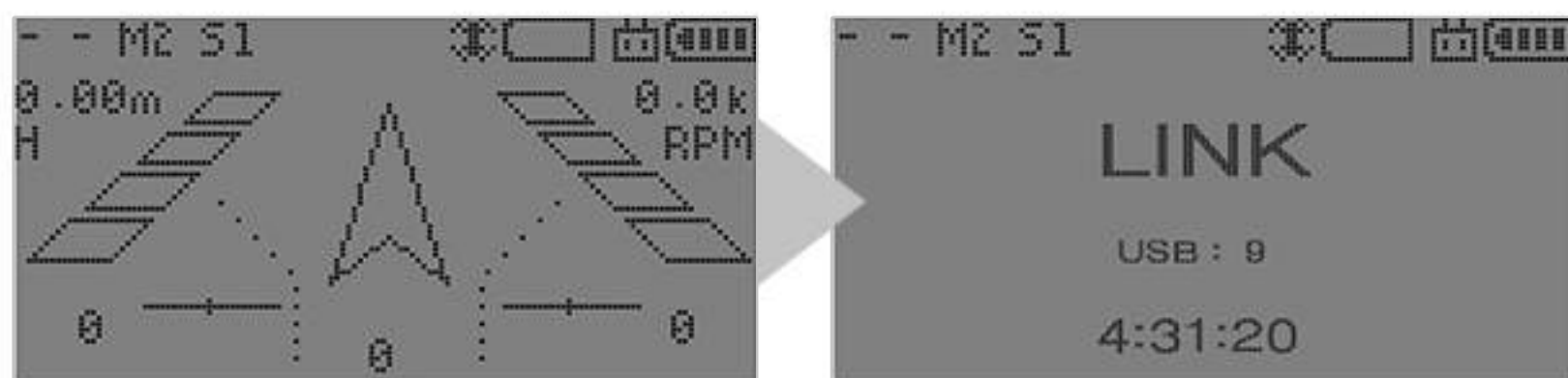
다운로드 받은 파일의 압축을 해제하고 응용프로그램을 실행하면 아래 그림과 같은 창이 열립니다. 하단의 **[압축 풀기]**를 클릭하면 드라이버 설치가 시작됩니다.



설치 완료 후 또는 설치 진행 중에도 **장치관리자 > 포트**에서 오른쪽 그림처럼 드라이버의 장치 이름이 표시됩니다.



* 설치된 드라이버가 활성화 될 때 까지 몇 분 정도 더 소요될 수 있습니다.



드라이버가 설치 된 후 활성화 되면 리모컨의 화면이 왼쪽에서 오른쪽으로 바뀌면서 **[링크 모드]**로 전환됩니다. **[링크 모드]**에서 **드론 시뮬레이터** 및 **로켓 브릭**이나 **파이썬** 사용할 수 있으며, 펌웨어 업데이트 또한 가능합니다.