



codrone^{EDU}



Setting

조종기를 사용하여
드론의 설정을 조작하고 싶습니다.

버튼 설명



길게 눌렀을 때
짧게 눌렀을 때

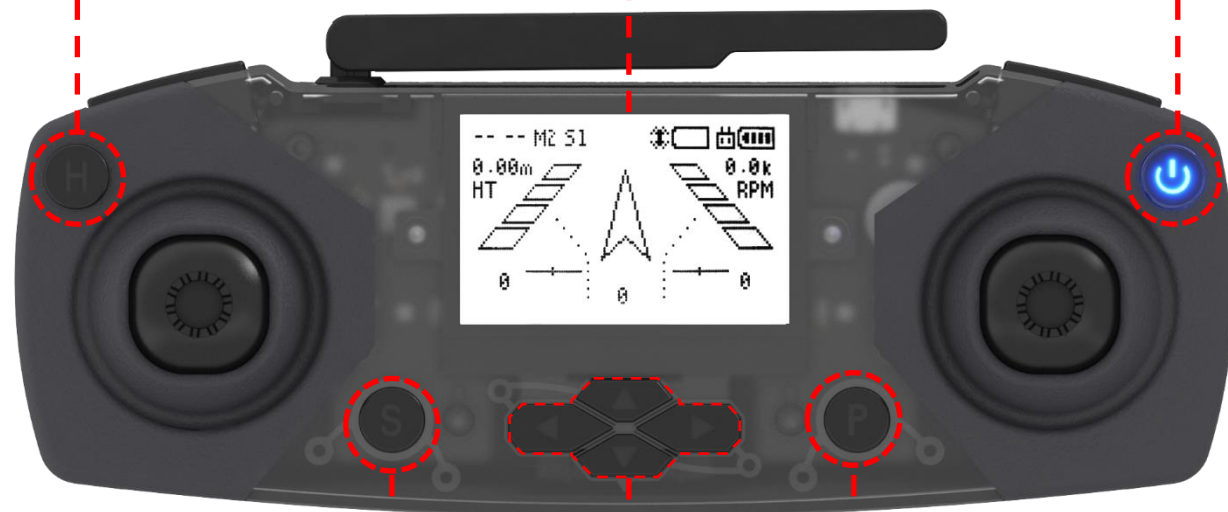
Return Home
LCD Light ON

디스플레이

전원 ON/OFF
LCD 초기화

색상 변경
드론 LED 색상 변경

이륙 / 착륙
속도 변경 (30,70,100)



SETTING MODE
이전 화면

페어링
다음 화면

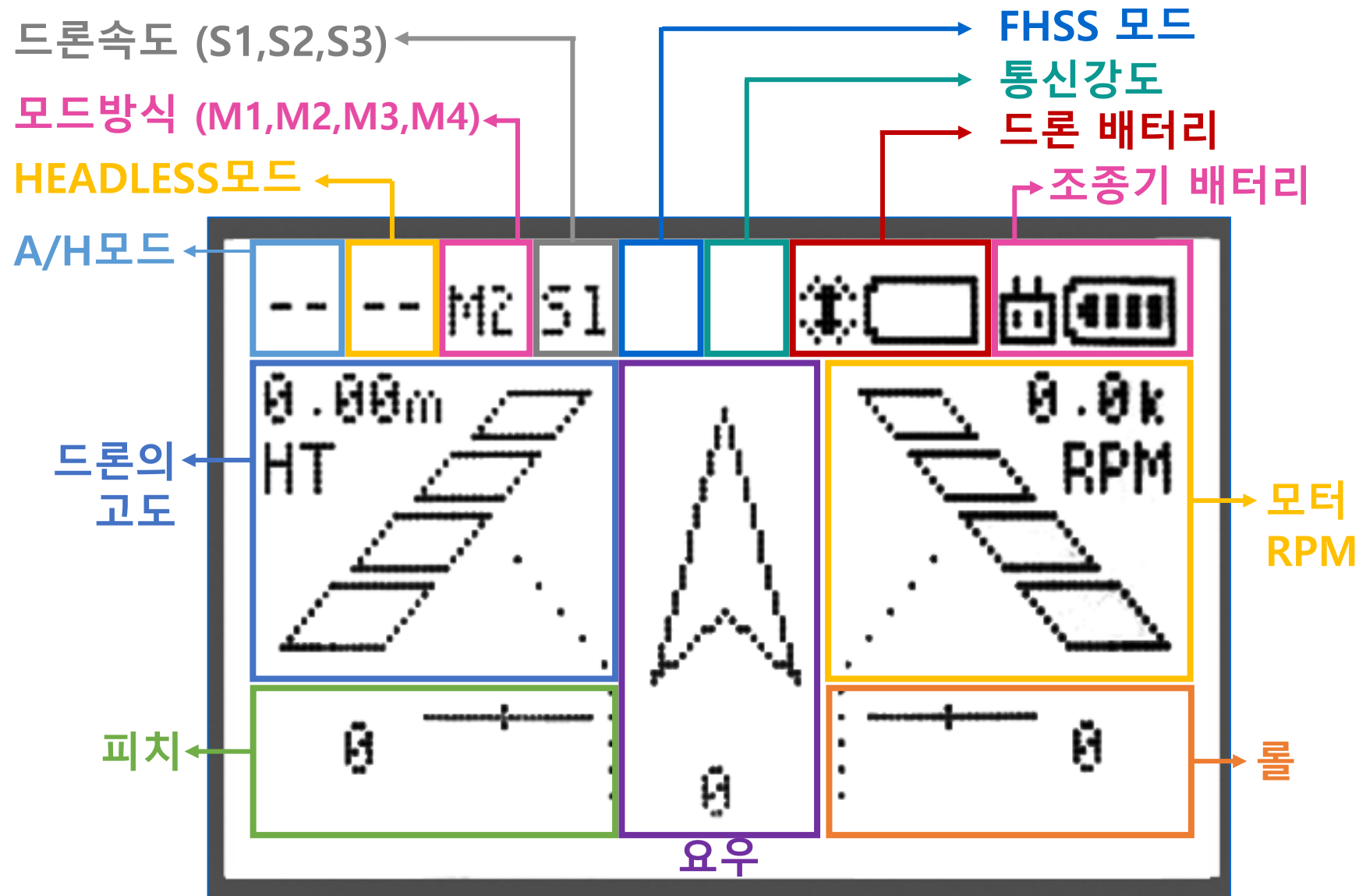


조이스틱(아래) + L1 = 긴급정지



'p' 버튼을 누르면 조종 화면을 변경 할 수 있습니다.

SETUP	DISPLAY	조종 화면 설정
	LIGHT	드론/컨트롤러 LED 설정
	CONTROL	ATTITUDE & POSITION MODE 설정
	MODE	MODE 1-4 설정
	HEADLESS	HEADLESS MODE ON /OFF
	SPEED	S1 , S2 , S3 설정
	FHSS	FHSS MODE ON/OFF
	FUNCTION	3 - FUNCTION
	INFORMATION	10 - INFORMATION



- A/H 모드 [A] ATTITUDE MODE
[P] POSITION MODE
- HEADLESS 모드 [-] HEADLESS 모드 OFF
[H] HEADLESS 모드 ON
- 모드방식 [M1] MODE 1 [M2] MODE 2
[M3] MODE 3 [M4] MODE 4
- 드론속도 [S1] 속도 30% [S2] 속도 70%
[S3] 속도 100%
- FHSS [F] FHSS ON [-] FHSS OFF
- 통신강도 : 드론과 컨트롤러의 통신 강도
- 드론 배터리 : 드론의 배터리 잔량
- 조종기 배터리 : 조종기의 배터리 잔량
- 드론의 고도 : 드론의 높이 (단위 m)
- 피치 : 드론의 앞/뒤 기울어진 각도
- 요우 : 드론의 방향, 회전
- 롤 : 드론의 좌/우 기울어진 각도
- 모터 RPM : 모터의 회전수 (1분당 회전수)

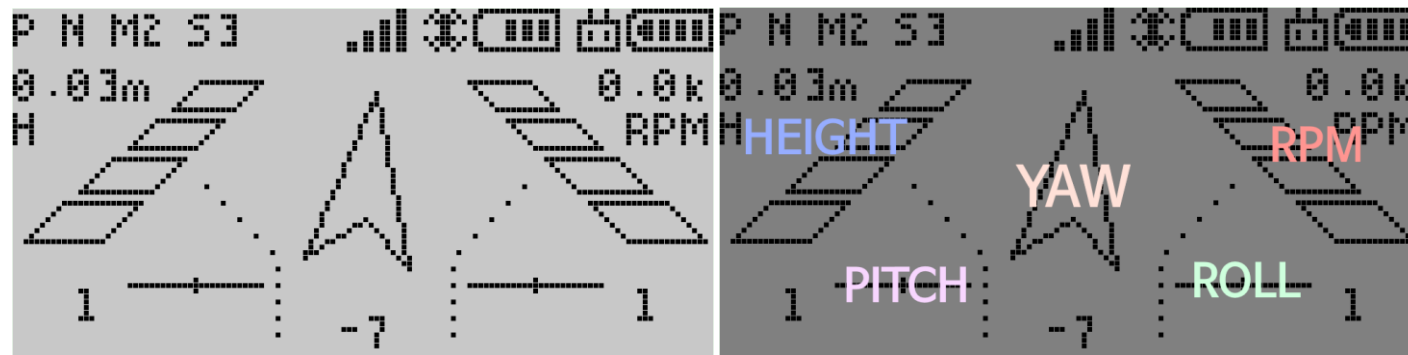
CoDrone EDU는 페어링 된 컨트롤러에 **Error** 메시지가 표시 됩니다.
이 메시지로 드론에 어떤 오류가 발생 하였는지 알 수 있습니다.



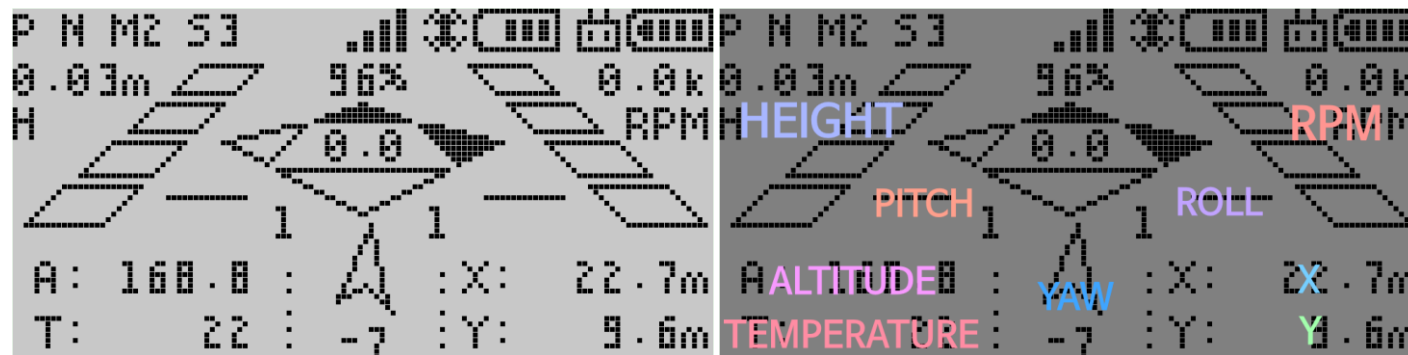
'p' 버튼을 누르면 조종 화면을 변경 할 수 있습니다.



1. 높이-자세-RPM



2. 높이-방향-RPM-자세-고도-위치



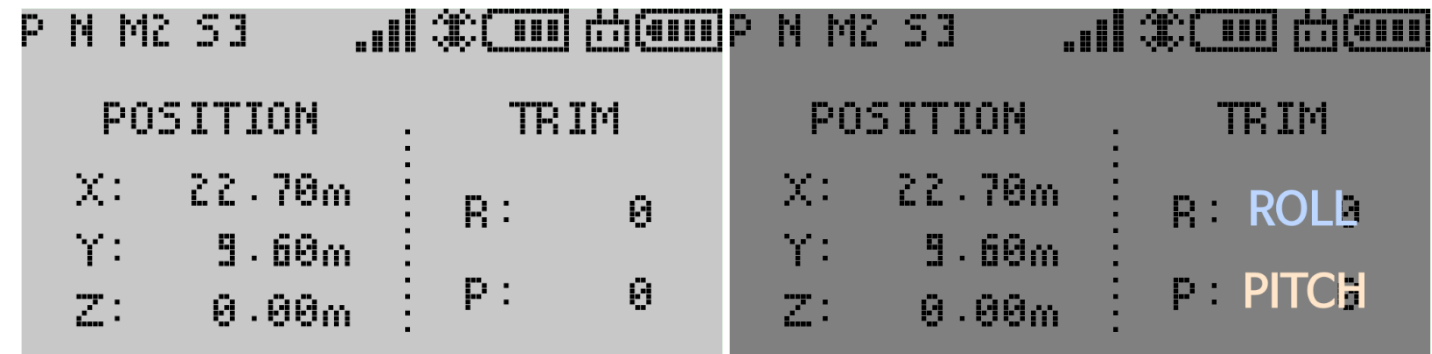
3. 속도-위치-자세



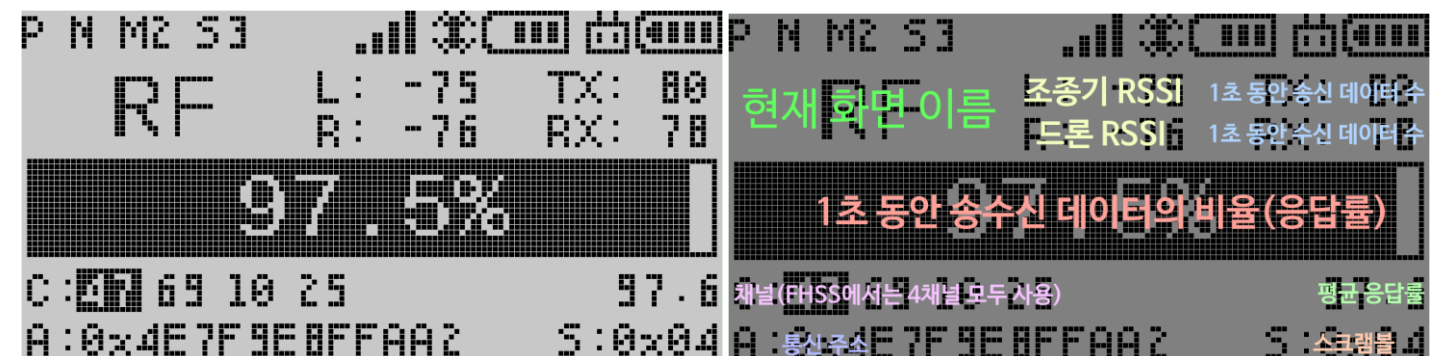
4. 자세-높이



5. 위치-트림



6. RF 정보 및 상태



7. 버전





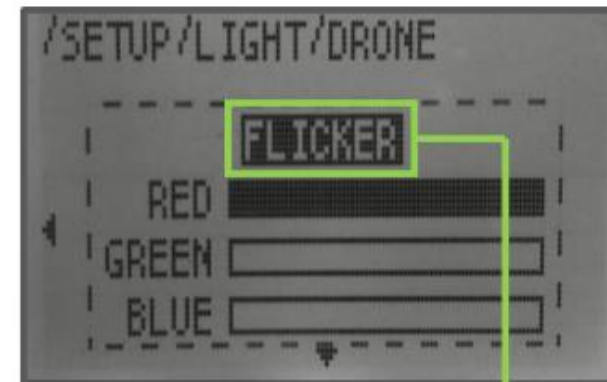
LIGHT SETUP은 드론이나 컨트롤러의 LED를 SETTING 할 수 있습니다. 조이스틱 (위/아래)를 사용하여 위의 상단의 경로를 확인한 후 SETTING이 가능합니다.



드론 LED : /SETUP/LIGHT/DRONE

컨트롤러 LED : /SETUP/LIGHT/CONTROLLER

' **R1** ' 을 누르면 [] 테두리가 생기며 조이스틱을 사용하여



상단 에서는 LED 방식을 SETTING 할 수 있고

하단 에서는 RED / GREEN / BLUE 세 가지 색상을 조합하여

원하는 색상 SETTING이 가능합니다.

HOLD : 조명 고정

FLICKER : 깜빡이기

FLICKER DOUBLE : 두 번 깜빡이기

DIMMING : 천천히 밝아졌다 천천히 꺼지기

SUNRISE : 천천히 밝아졌다 갑자기 꺼지기

SUNSET : 갑자기 밝아졌다 천천히 꺼지기



CONTROL SETUP은 드론의 오토 호버링 기능을 사용 할 지의 여부를 SETTING 할 수 있습니다.

R1 버튼을 사용하여 [ATTITUDE / POSISTION] 을 선택 할 수 있습니다.



ATTITUDE : 오토 호버링 기능을 끕니다. (좌측 상단에 [A] 표시)

드론이 자신의 위치를 기억 할 수 없기 때문에 호버링과 리턴 홈 기능을 사용 할 수 없습니다.

하지만 사용자가 조종기를 사용하여 순발력 있고 빠른 제어를 할 수 있습니다.

센서가 꺼져있기 때문에 빠른 비행 속도에서

비행 하여도 동작의 제한이 없으며, 불안정적인 바닥에서 이륙할 때 사용합니다.



POSITION : 오토 호버링 기능을 켭니다. (좌측 상단에 [P] 표시)

드론이 옵티컬 센서를 사용하여 자신의 위치를 기억 할 수 있기 때문에 호버링과 리턴 홈

기능을 사용 할 수 있습니다.

안정적이고 정확한 제어가 필요한 코딩 모드에서 주로 사용합니다.



MODE SETUP은 컨트롤러의 4가지 조작 모드를 SETTING 할 수 있습니다.

R1 버튼을 사용하여 [MODE 1 - 4] 를 선택 할 수 있습니다.

MODE 1	MODE 2	MODE 3	MODE 4

좌측 상단에 [M1] 표시

좌측 상단에 [M2] 표시

좌측 상단에 [M3] 표시

좌측 상단에 [M4] 표시



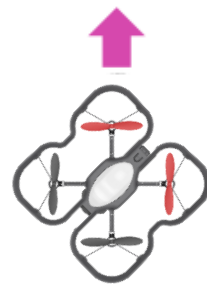
HEADLESS SETUP 은 HEADLESS MODE 를 켜고 끌 수 있습니다.

R1 버튼을 사용하여 SETTING이 가능합니다.

※ HEADLESS MODE : 기체가 어디를 향하고 있던지 상관없이 조종자를 기준으로 드론을 조종 할 수 있는 기능

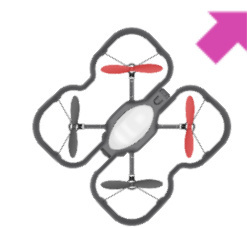
HEADLESS MODE ON

좌측 상단에 [H] 표시

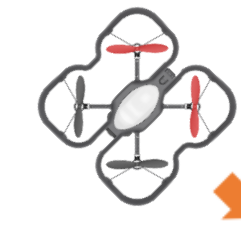
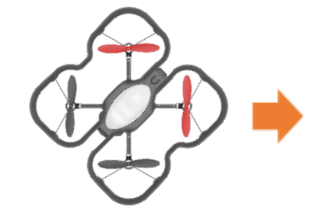
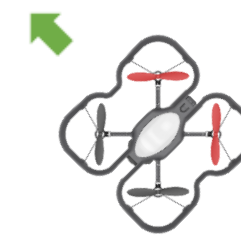
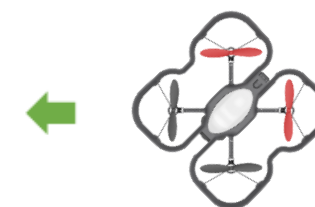
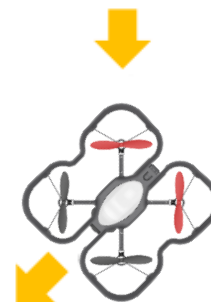
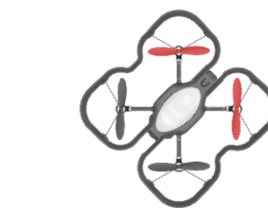


HEADLESS MODE OFF

좌측 상단에 [-] 표시



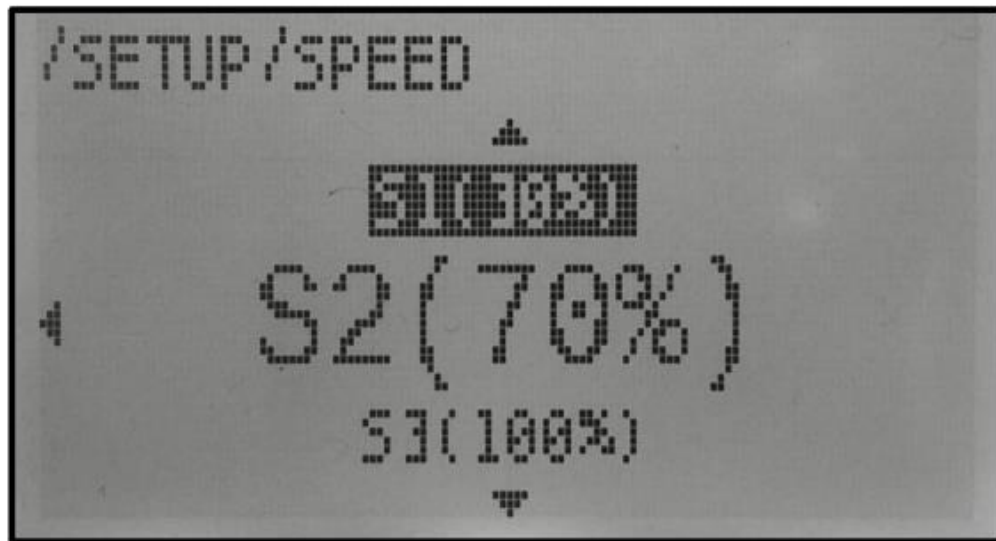
컨트롤러 조작 (MODE 2)





SPEED SETUP은 모터의 속도를 SETTING 할 수 있습니다.

R1 버튼을 사용하여 SETTING이 가능합니다.



S1 (30%) 좌측 상단에 [S1] 표시

드론이 위로 뜨거나 조작에 민감하게 반응 할 때 사용합니다.

S2 (70%) 좌측 상단에 [S2] 표시

조금 더 빠르게 드론을 작동 할 때 사용합니다.

S3 (100%) 좌측 상단에 [S3] 표시

최대 속도로 드론을 작동합니다.

※ S3는 드론의 속도가 상당히 빨라지기 때문에 안전 문제에 유의하여 사용하시기 바랍니다.



FHSS SETUP은 FHSS를 켜고 끌 수 있습니다.

R1 버튼을 사용하여 SETTING이 가능합니다.

※ FHSS (Frequency Hopping Spread Spectrum) : 주파수도약방식

일정 규모 이상의 사용자가 많은 환경에서 FHSS 방식은 약간의 전송률 저하를 나타내지만 안정된 전송률을 제공합니다. 단, 일정거리 이상 이격되는 경우에 전파의 강도가 약해 질 수 있습니다.

※ 코딩 모드에서는 반드시 FHSS 모드를 OFF 해주세요

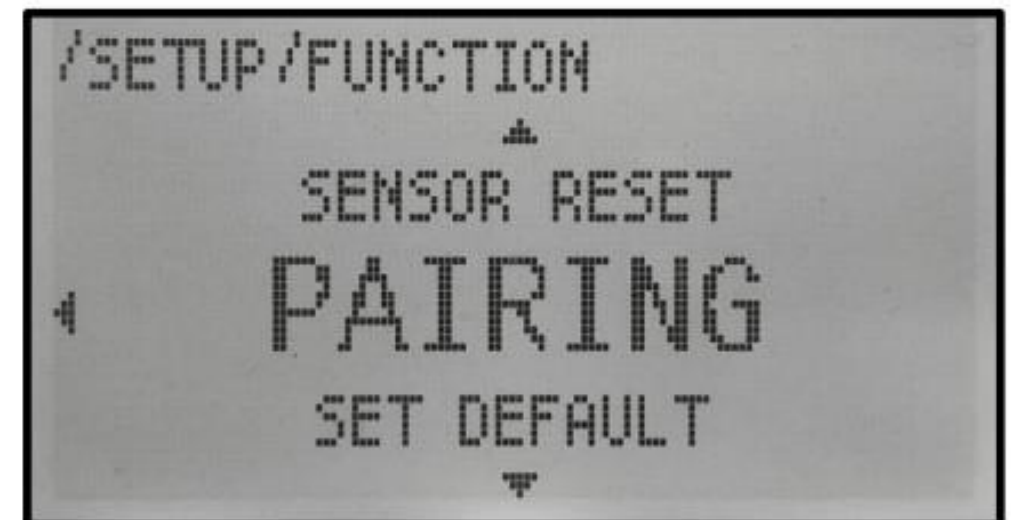
FUNCTION은 여러 기능을 SETTING 할 수 있습니다.

R1 버튼을 사용하여 SETTING이 가능합니다.

SENSOR RESET : 연결되어 있는 드론의 센서 값을 리셋 합니다.

PAIRING : 드론과 페어링을 시도 합니다.

SET DEFAULT : 드론과 조종기의 모든 값을 초기화 합니다.





INFORMATION SETUP에서는 다양한 정보 확인이 가능합니다.

```
/SETUP/INFO/COUNT
FLIGHT TIME: 0
TAKEOFF: 43
LANDING: 25
ACCIDENT: 7
```

비행기록

```
/SETUP/INFO/BIAS
ACCEL      GYRO
X  -24     R   -7
Y   5      P   -3
Z 2020     Y    8
```

센서값표시

```
/SETUP/INFO/TRIM
ROLL: 0
PITCH: 0
```

미세조정값

```
/SETUP/INFO/CRC32
D BOOT: 0xDF3E539F
  APP: 0xDC2F3E7
C BOOT: 0x45B2ED08
  APP: 0xB081E011
```

펌웨어RC표시

```
/SETUP/INFO/BOOT
INDEX: 593
APP LENGTH: 106720
APP CRC32: 0x7977092C
REGISTRATION: YES
```

부트로더정보

```
/SETUP/INFO/ADDRESS
D 48006C00 09513634
  35353837 05100400
C 52006E00 09513634
  35353837 02200400
```

드론/컨트롤러ID

```
/SETUP/INFO/ALTITUDE
RANGE HEIGHT: 0.03
TEMPERATURE: 16.6
PRESSURE: 101524.58
ALTITUDE: -15.58
```

고도 및 기압

```
/SETUP/INFO/POSITION
X: 4.105
Y: 4.358
Z: 0.030
```

좌표위치

```
/SETUP/INFO/RF
A: 0xBB8F8A988F9F
C: 63 9 23 50
S: 0x68
RSSI: -55(-69)
```

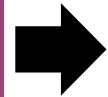
RF 통신 정보

```
/SETUP/INFO/MOTION
ACCEL      GYRO ANGLE
X  0.0     R   0     0
Y  0.0     P   0     0
Z  9.7     Y   0    160
```

가속도/자이로센서 정보



① 드론과 페어링 한 후
조종기의 'S'버튼을
길게 누릅니다.



② 'FUNCTION'을 선택합니다.

이동 : 조이스틱 (상/하)
선택 : 조이스틱 (우측)
이전 : 조이스틱 (좌측)



③ 'R1' 버튼을 누른 뒤
'캘리브레이션'
메시지가 사라질 때 까지
대기 합니다.
메시지가 사라지면 완료



로보링크



02-554-8862



asteam@roboink.co.kr



www.roboink.co.kr