



컨트롤러 매뉴얼

codrone^{EDU}

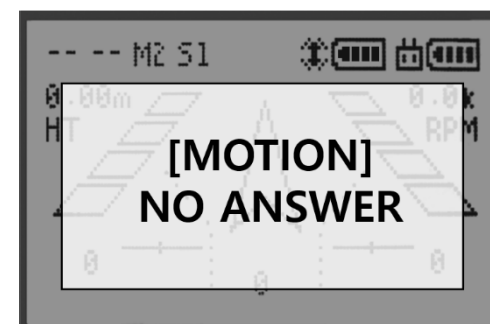
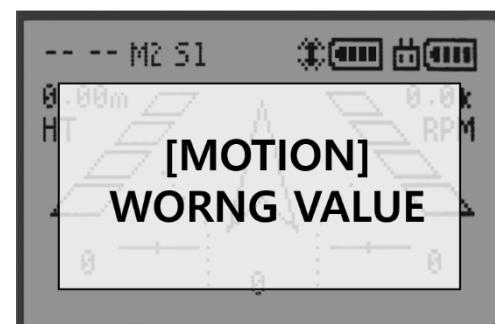
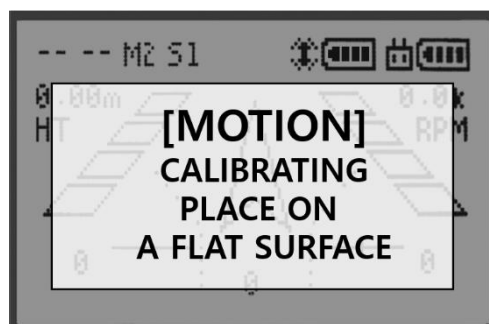
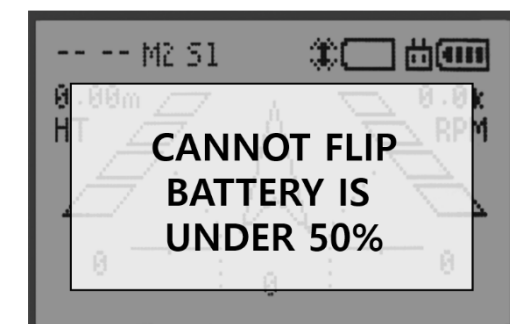
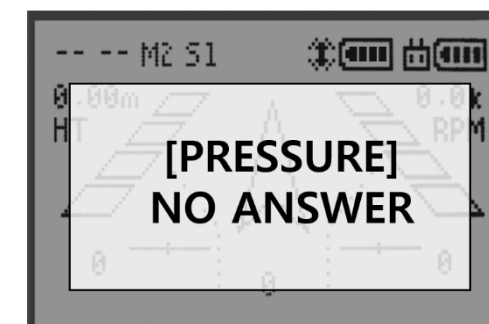
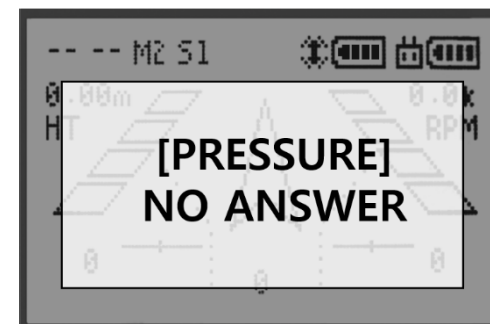
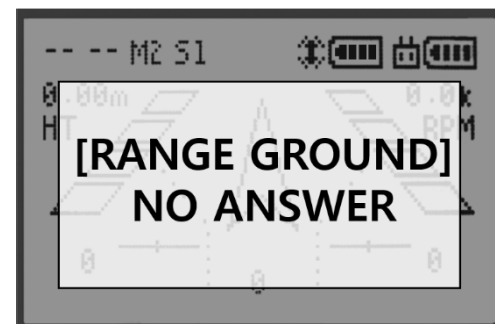
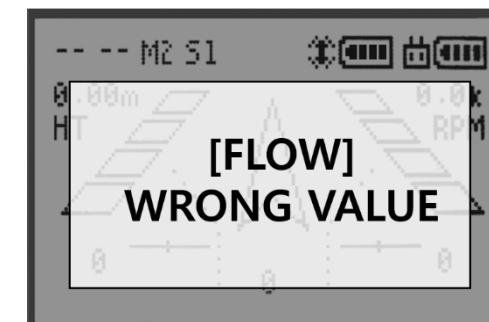
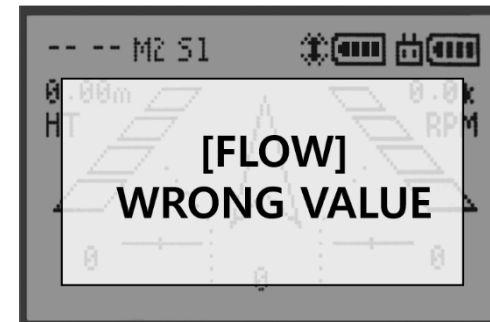
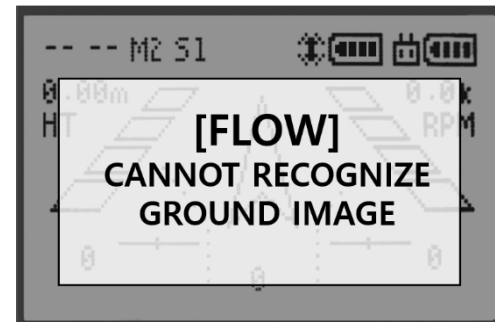
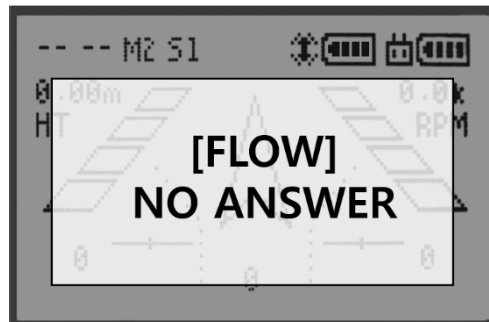
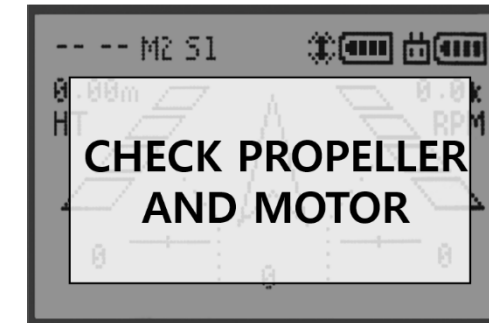
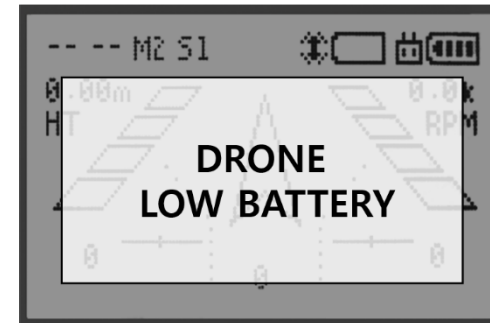
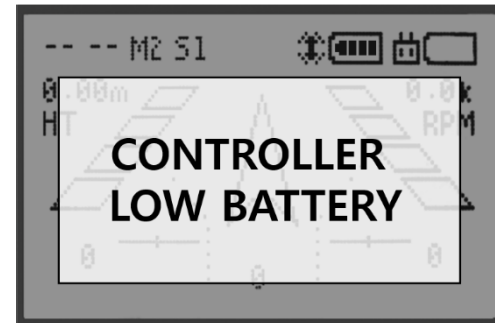


Error

드론에서 에러 상태 메시지
창이 표시 됩니다.



※ 각 상태 메시지가 화면에 계속 표시 된다면 제조사에 문의 해주시기 바랍니다.





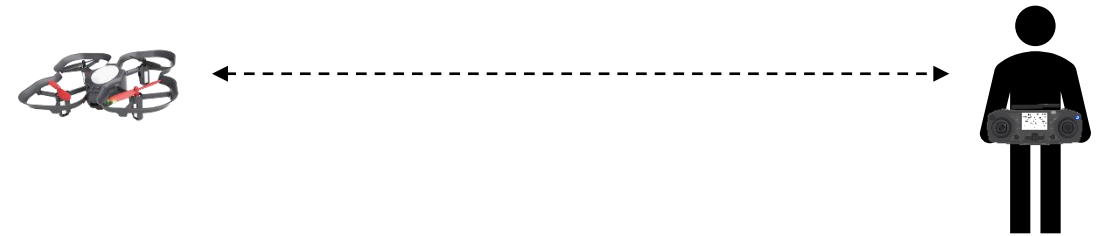
연결이 끊어졌습니다.

DISCONNECTION

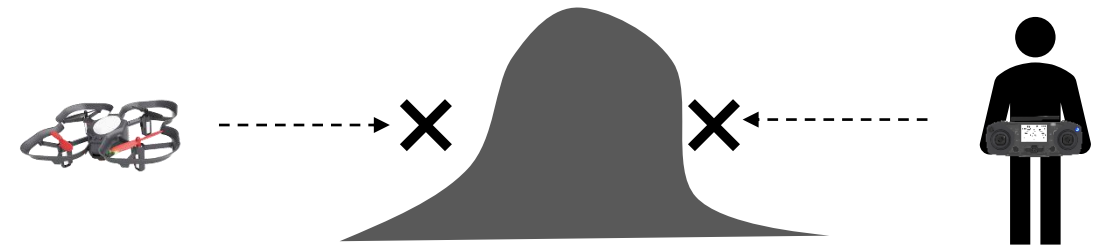


드론과의 연결이 끊어졌습니다.
원인은 오른쪽 그림과
같을 수 있습니다.

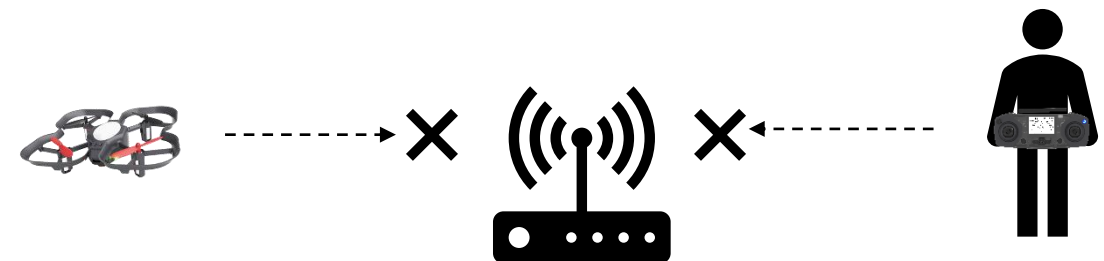
① 드론이 조종자와 너무 멀어진 경우



② 드론과 조종자 사이에 통신을 방해하는
장애물이 있는 경우



③ 드론과 조종자 사이에 통신을 방해하는
통신 간섭이 있는 경우

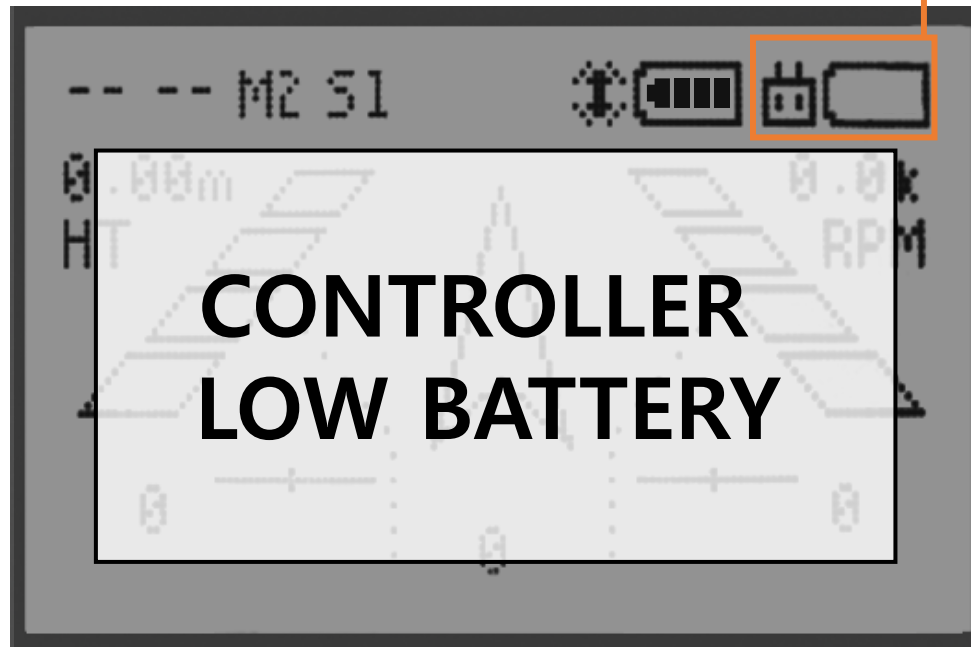




조종기의 배터리가 부족합니다.

CONTROLLER LOW BATTERY

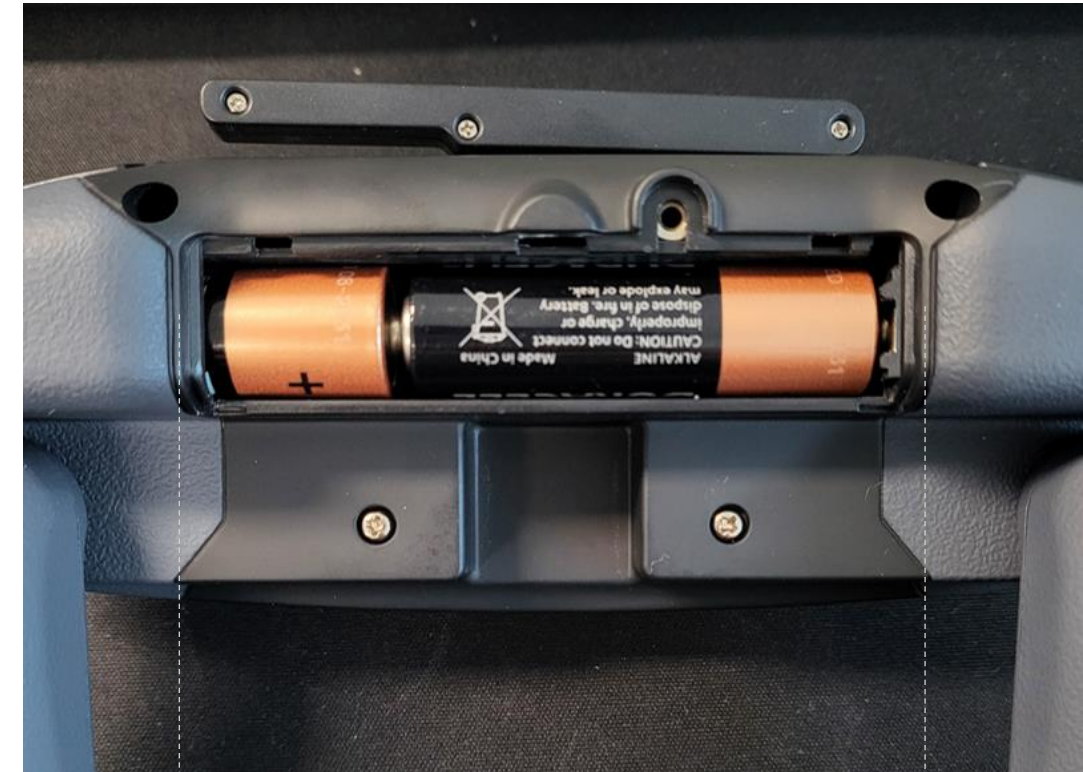
조종기의 배터리 부족은 이 부분에도 표시가 됩니다. ←



조종기의 배터리가 부족합니다.

조종기 뒤쪽의 커버를 열고

AA 건전지를 교체해주세요

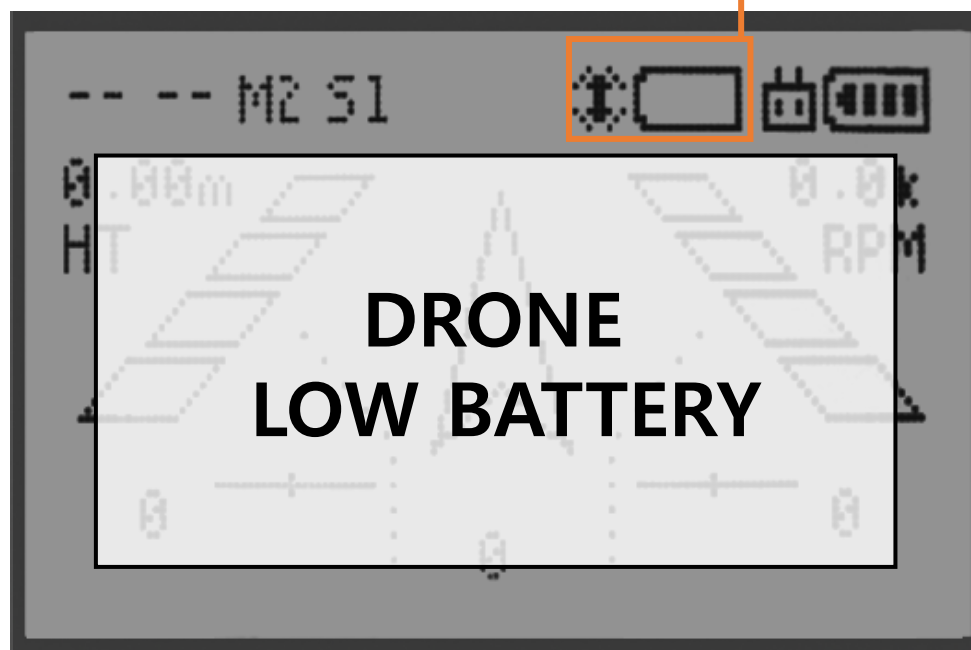




드론의 배터리 잔량이 낮습니다.

DRONE LOW BATTERY

드론의 배터리 부족은 이 부분에도 표시가 됩니다 ←



드론의 배터리가 부족할 때
표시되는 메시지입니다
드론 전용 충전기를 통하여
드론 배터리를 충전해줍니다.



배터리

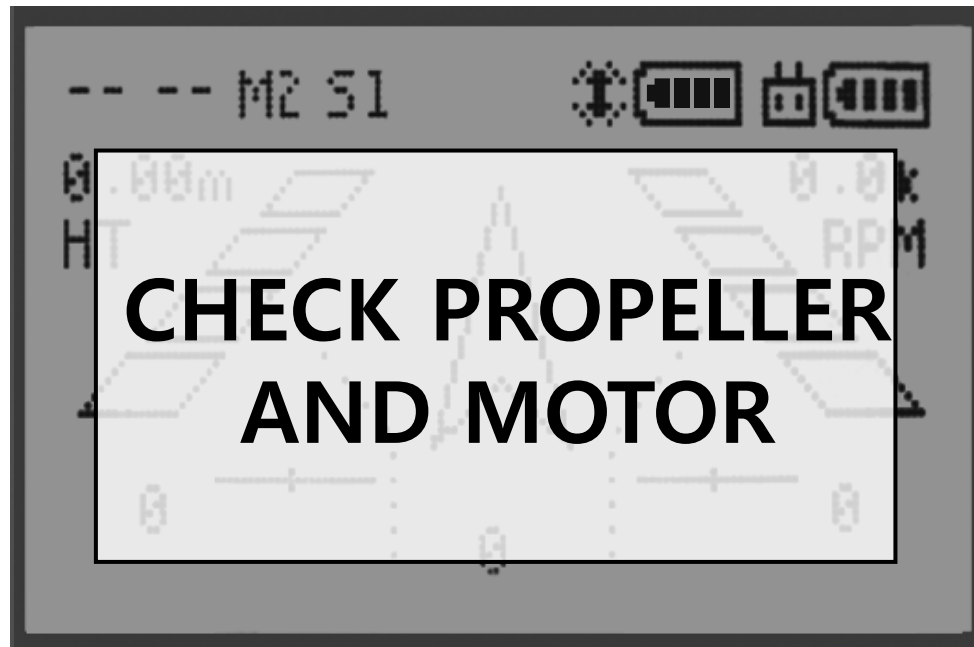


배터리 충전



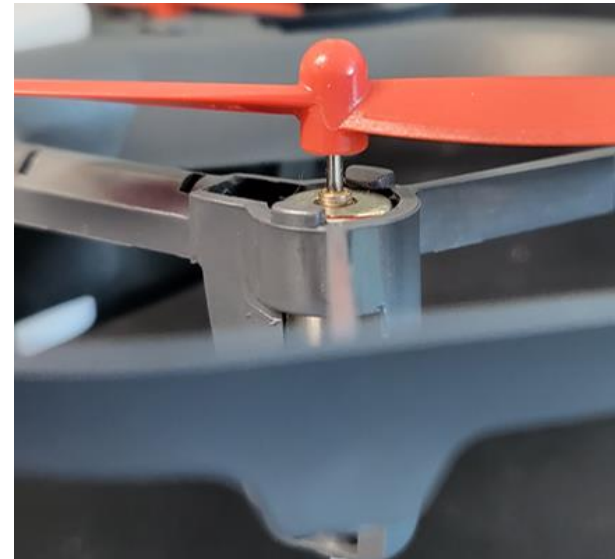
프로펠러나 모터를 확인 해주세요

CHECK PROPELLER AND MOTOR



모터나 프로펠러가 정상적으로 회전 할 수 없을 때 메시지가 표시됩니다. 오른쪽의 사항들을 확인해주세요

① 프로펠러가 잘 장착되어 있는지



프로펠러가 덜 끼워진 상태

② 모터 사이에 이물질이 없는지



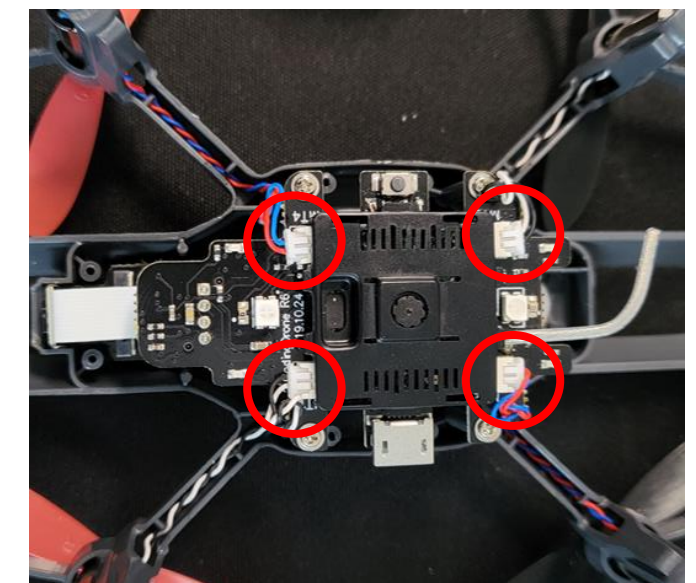
프로펠러와 모터 사이에 나사가 붙은 상태

③ 모터 선이 잘 끼워져 있는지



모터 선이 밖으로 나와 회전을 방해하는 상태

④ 모터 선이 잘 끼워져 있는지



메인보드로 연결되는 모터 선이 잘 끼워져 있는지 확인



프로펠러나 모터를 교체 해주세요

REPLACE VIBRATION PROPELLER



프로펠러가 회전할때 진동이 심하다는
메시지 입니다.

프로펠러나 모터의 상태를 확인해주고
비행시 **진동이 심한 방향의**
프로펠러와 모터를 교체해줍니다.

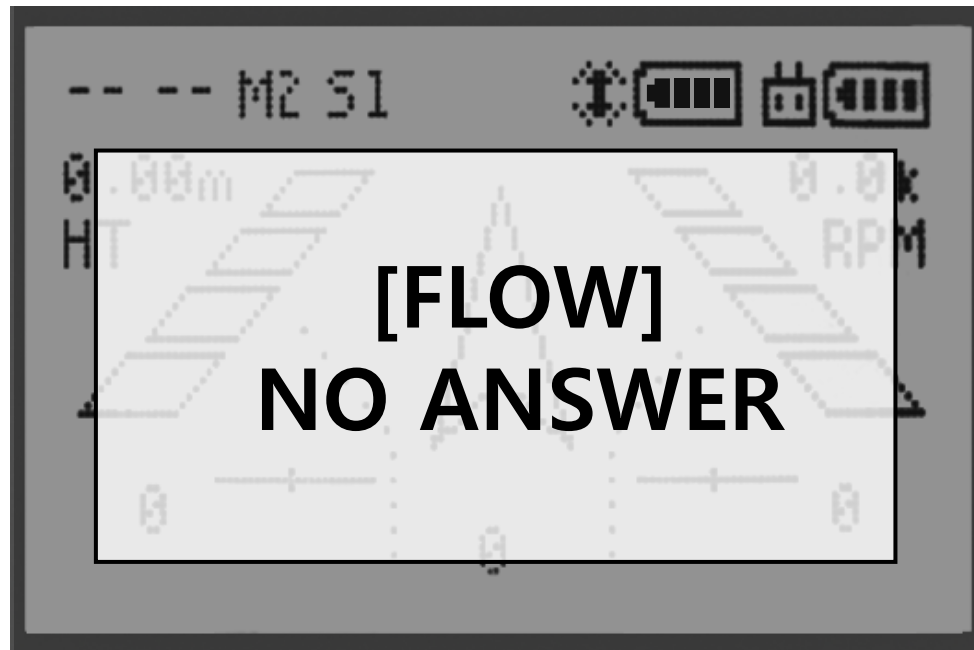


진동이 심한 방향의 프로펠러와 모터를 교체해줍니다.



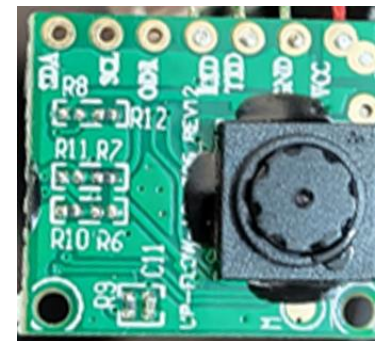
옵티컬 플로우 센서 응답 없음

[FLOW] NO ANSWER

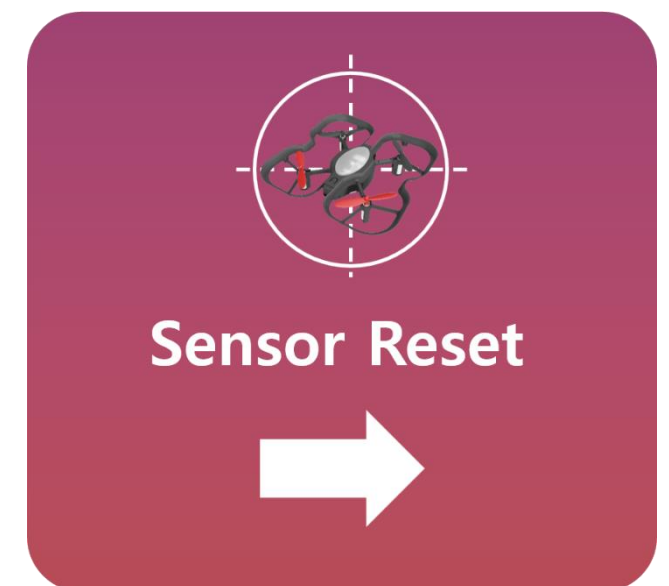


※ 옵티컬 센서

드론이 바닥을 인식하여 좌표를 인식 할 수 있는
눈의 역할을 합니다.



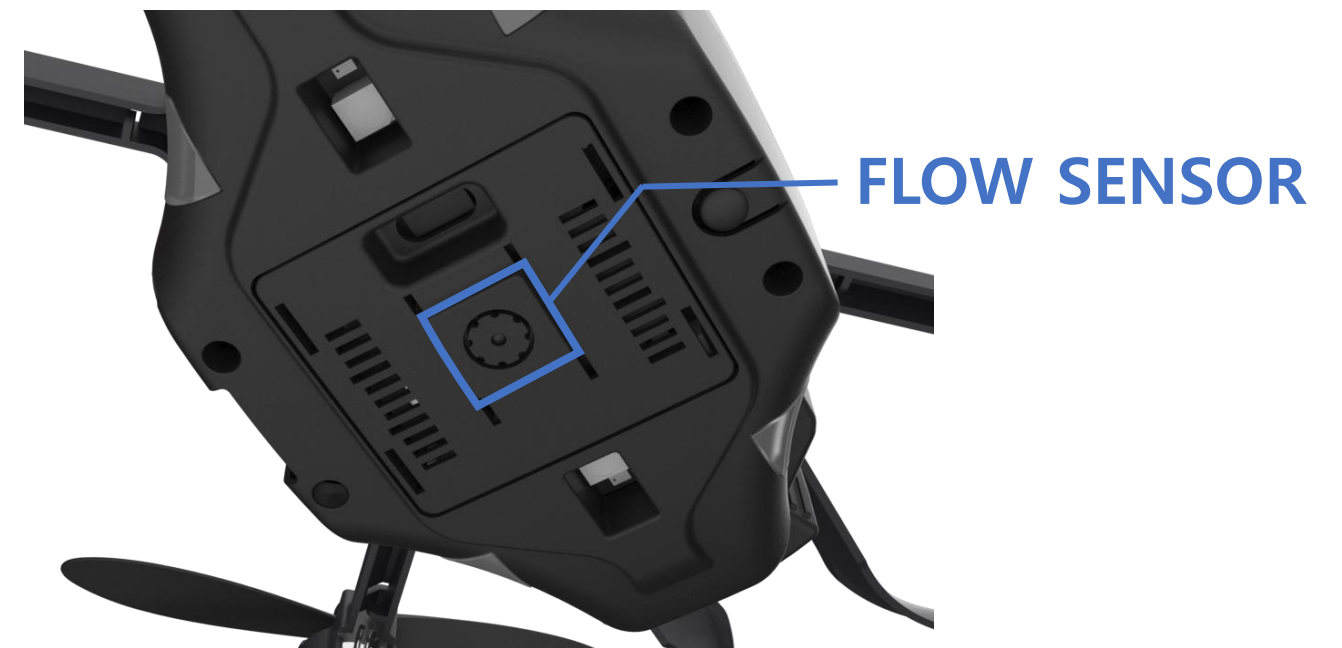
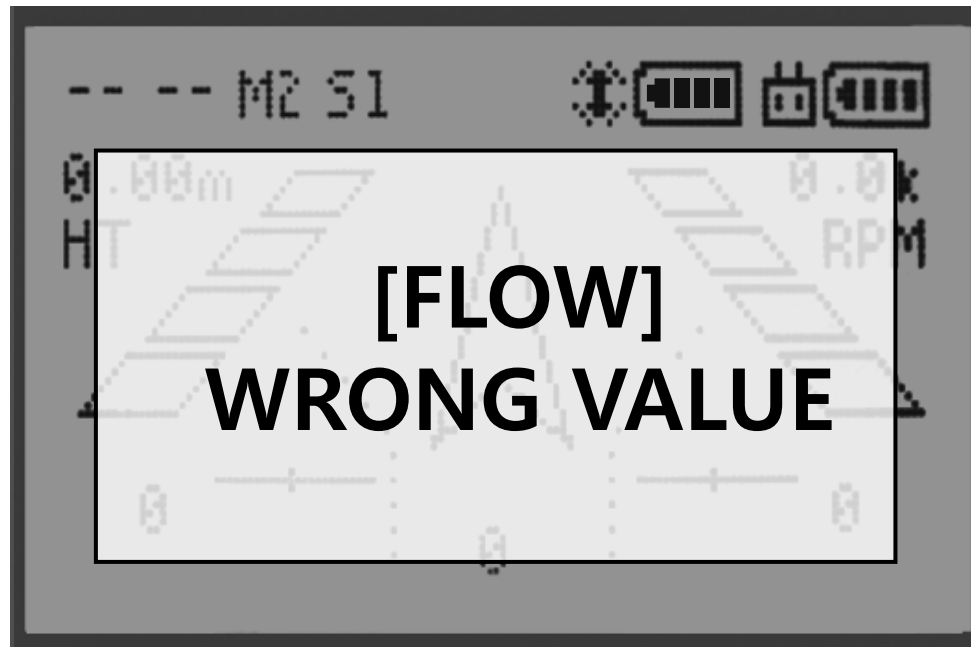
옵티컬 센서의 응답이 없습니다.
옵티컬 센서를 사용하지 않고 있을 때에도
이 메시지가 뜬다면
보드가 오작동 하고 있을 수 있습니다.
'Sensor Reset'을 실행해 주세요





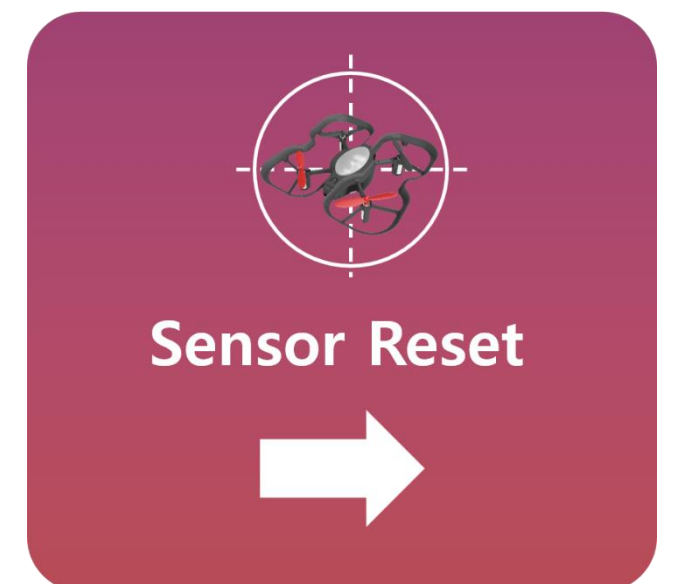
옵티컬 플로우 센서 값 오류

[FLOW] WRONG VALUE



옵티컬 플로우 센서가 잘못된 값을 인식하고 있는 상태입니다.

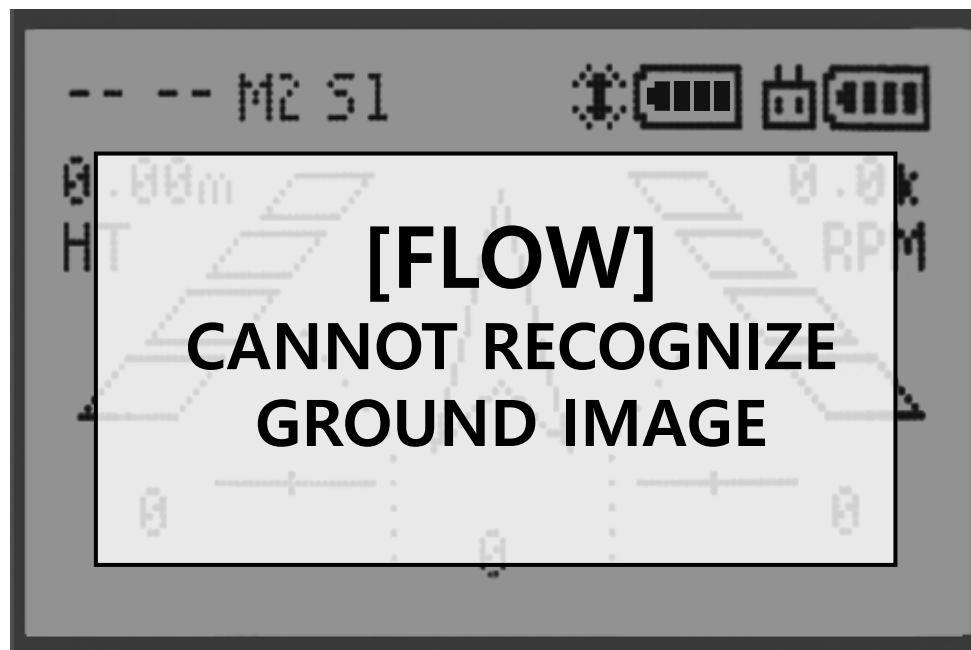
- ① FLOW SENSOR의 렌즈 부분을 입으로 불어 먼지를 제거합니다.
- ② 'Sensor Reset'을 실행해 주세요
- ③ 드론을 수평한 바닥에 놓아두고 2분 동안 기다려 준 뒤 비행을 시도합니다.



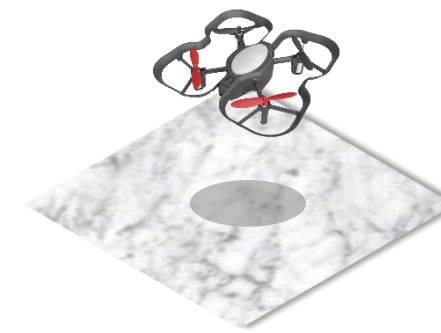


옵티컬 플로우 센서 값 오류

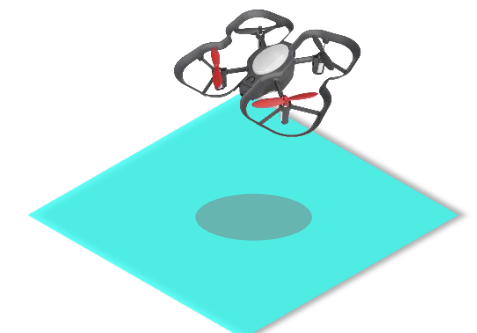
[FLOW] CANNOT RECOGNIZE GROUND IMAGE



패턴이 명확한 바닥



패턴이 비슷한 바닥

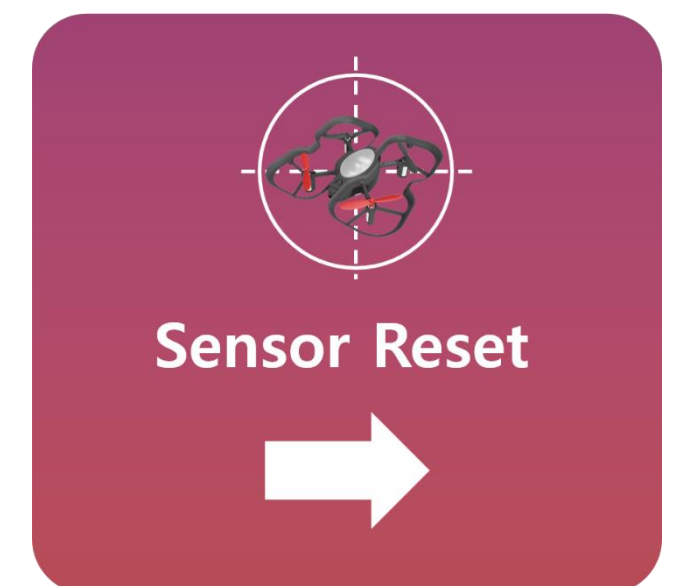


반사되는 재질의 바닥



옵티컬 플로우 센서가 바닥 이미지를 인식 할 수 없는 상태입니다.

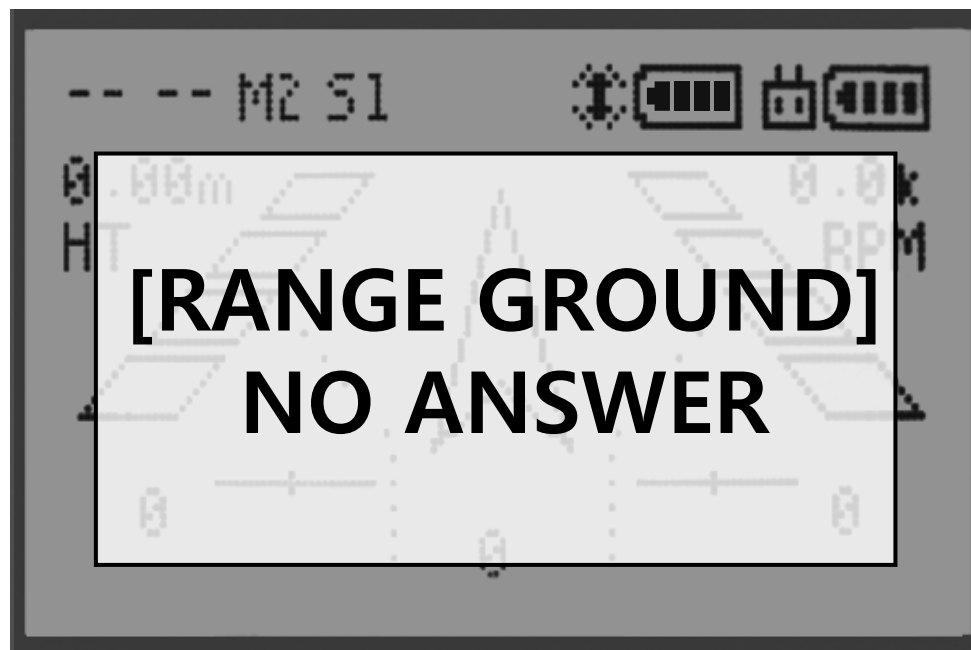
- ① FLOW SENSOR의 렌즈 부분을 입으로 불어 먼지를 제거합니다.
- ② 패턴이 명확한 바닥의 비행환경에서 비행합니다.
- ③ 'Sensor Reset'을 실행해 주세요
- ④ 드론을 수평한 바닥에 놓아두고 2분 동안 기다려 준 뒤 비행을 시도합니다.





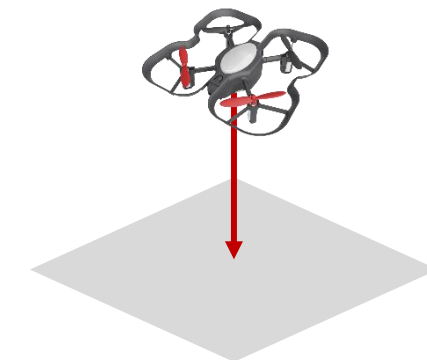
거리 센서 응답 없음

[RANGE GROUND] NO ANSWER

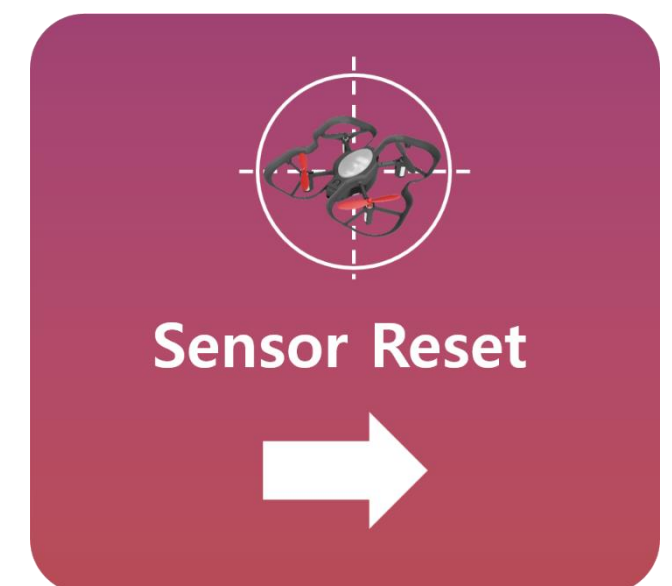


※ 거리 센서

드론의 바닥으로 부터 거리를 측정하는 역할을 합니다.



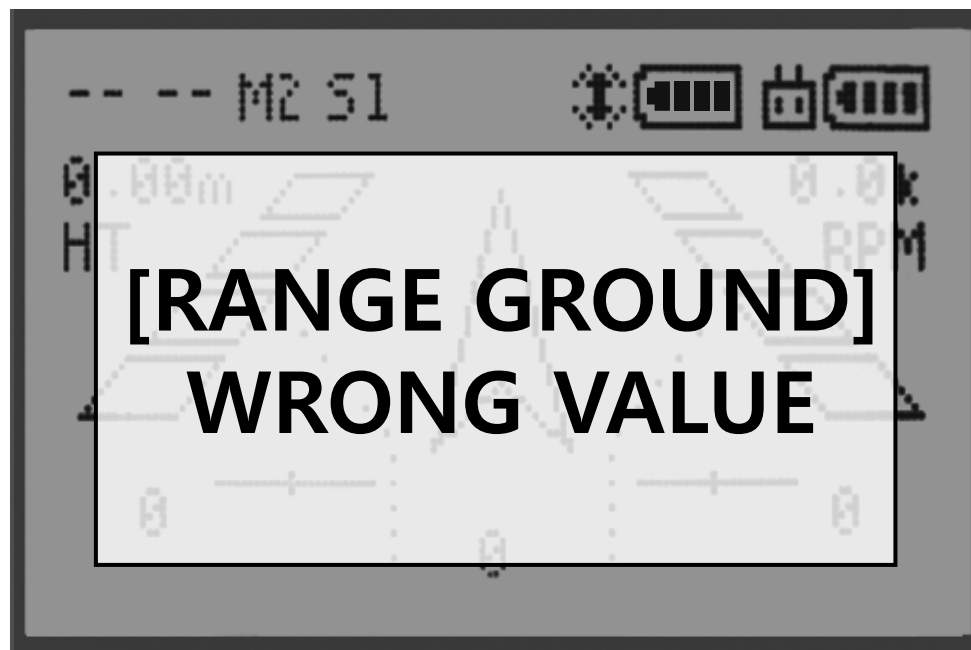
거리 센서의 응답이 없습니다.
거리 센서를 사용하지 않고 있을 때에도
이 메시지가 뜬다면
보드가 오작동 하고 있을 수 있습니다.
'Sensor Reset'을 실행해 주세요





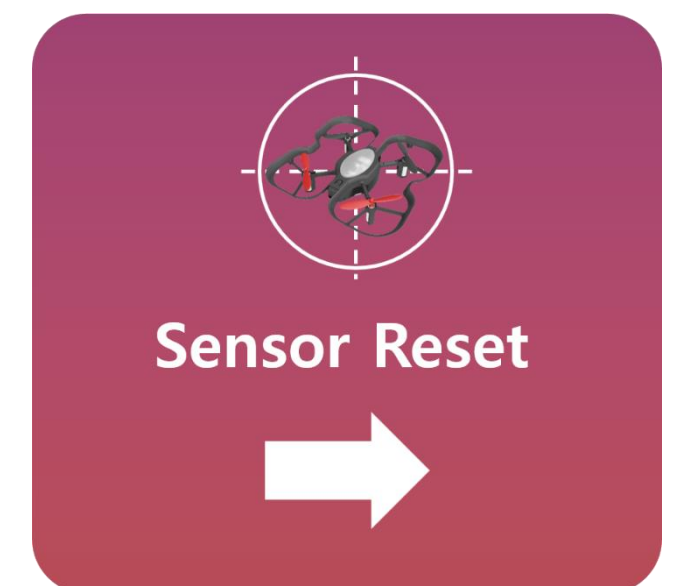
거리 센서 값 오류

[RANGE GROUND] WRONG VALUE



거리 센서가 잘못된 값을 인식하고 있는 상태입니다.

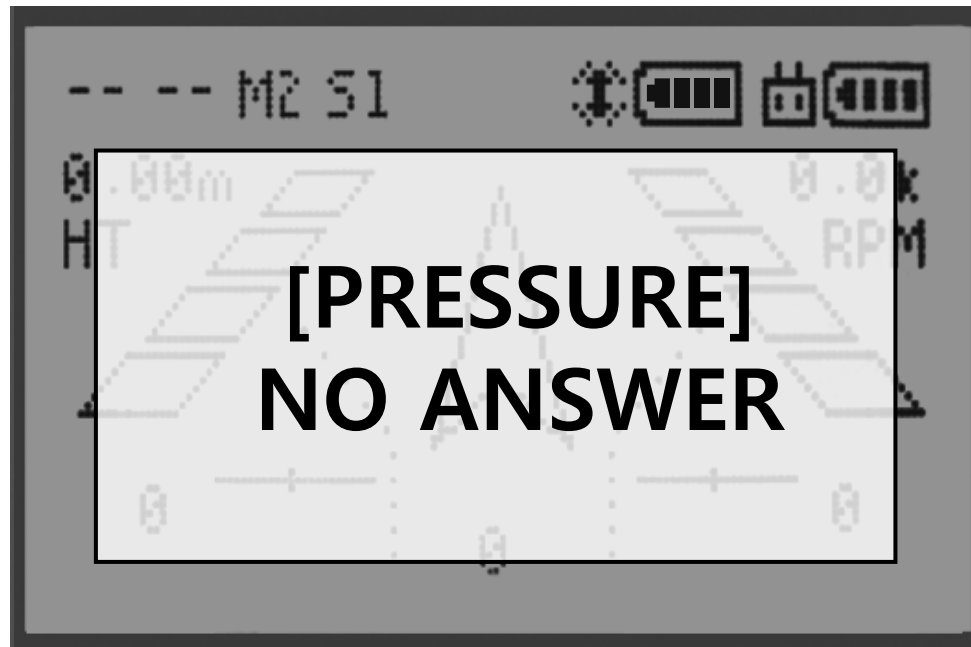
- ① RANGE SENSOR 부분을 입으로 불어 먼지를 제거합니다.
- ② 'Sensor Reset'을 실행해 주세요
- ③ 드론을 수평한 바닥에 놓아두고 2분 동안 기다려 준 뒤 비행을 시도합니다.





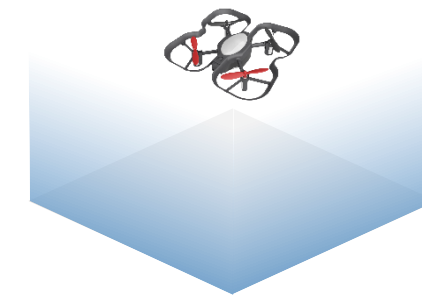
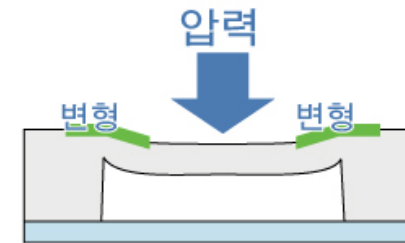
압력 센서 응답 없음

[PRESSURE] NO ANSWER

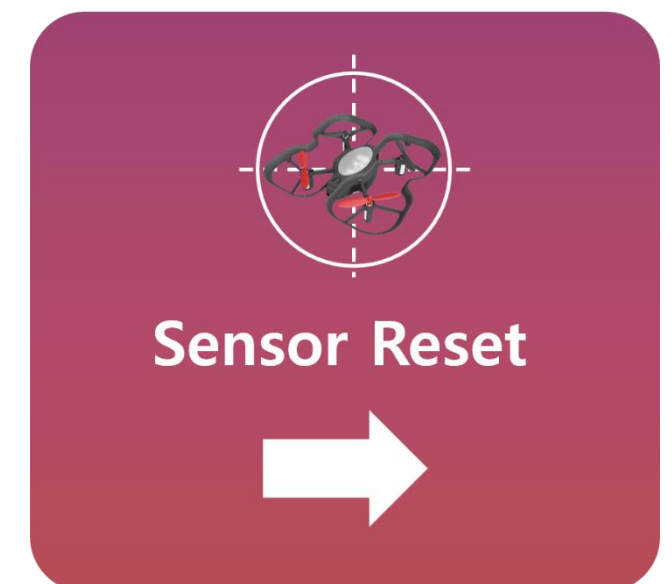


※ 압력 센서

기압을 통해 드론의 바닥으로 부터 거리를 측정하는 역할을 합니다.



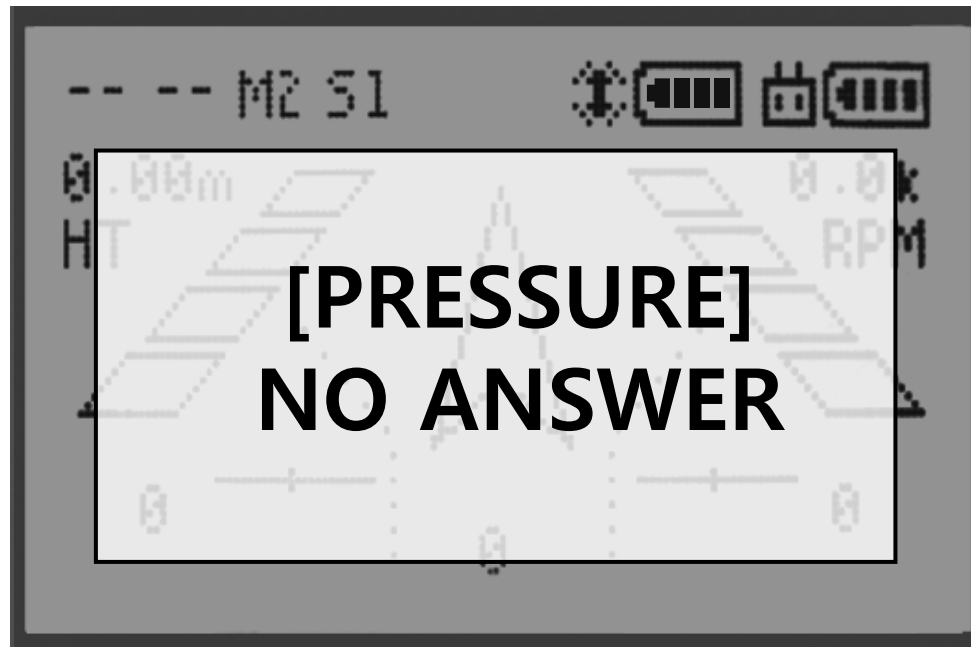
압력 센서의 응답이 없습니다.
압력센서를 사용하지 않고 있을 때에도
이 메시지가 뜬다면
보드가 오작동 하고 있을 수 있습니다.
'Sensor Reset'을 실행해 주세요





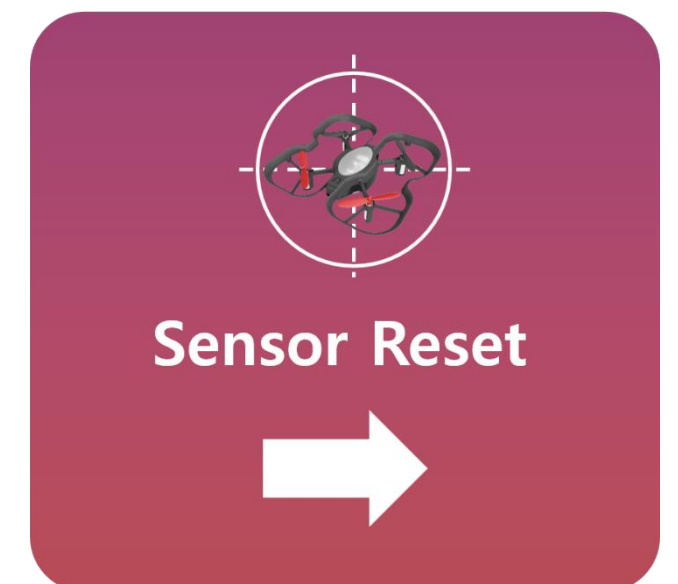
압력 센서 응답 없음

[PRESSURE] WRONG VALUE



압력 센서가 잘못된 값을 인식하고 있는 상태입니다.

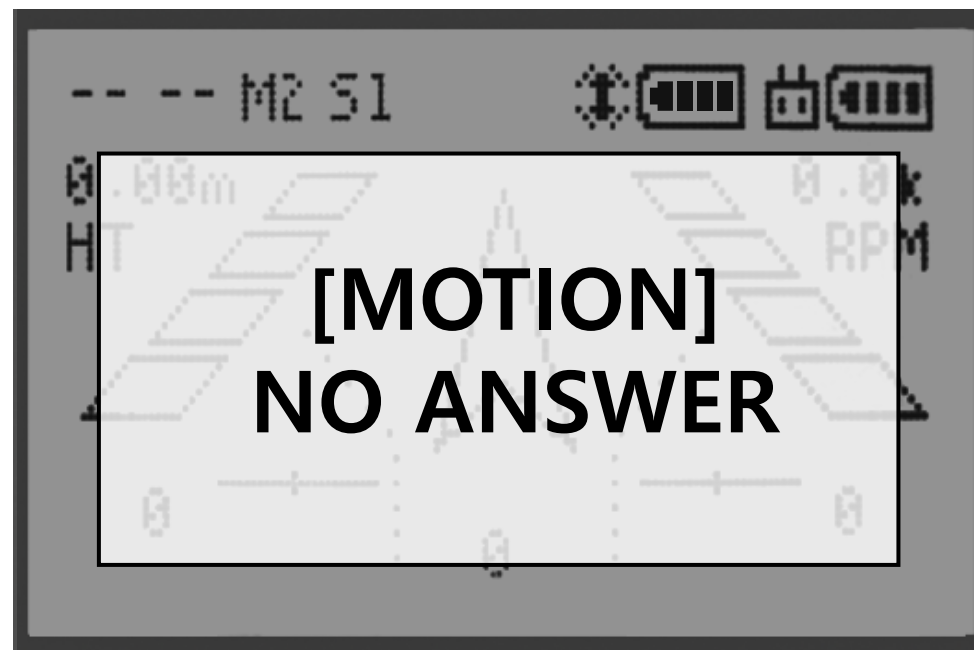
- ① 드론과 조종기의 전원을 재부팅 해줍니다.
- ② 'Sensor Reset'을 실행해 주세요
- ③ 드론과 조종기를 다시 페어링 해줍니다.





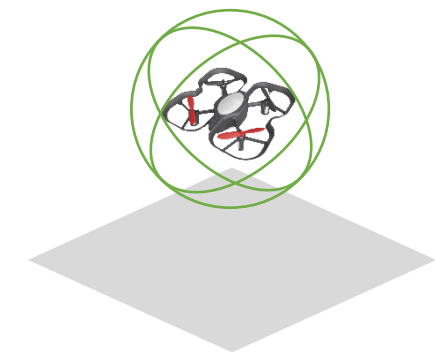
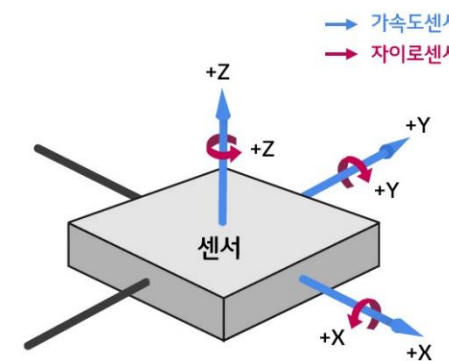
자이로 센서 응답 없음

[MOTION] NO ANSWER

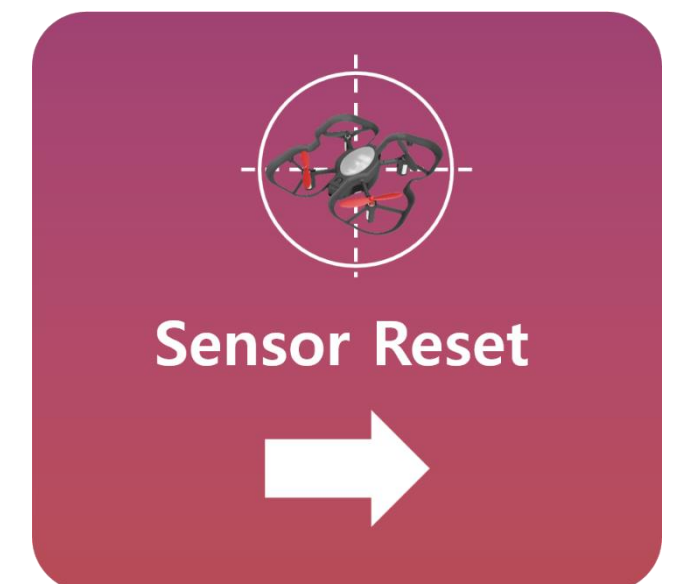


※ 자이로 (=모션) 센서

드론의 기울임 및 가속도 값을 측정하는 센서입니다.



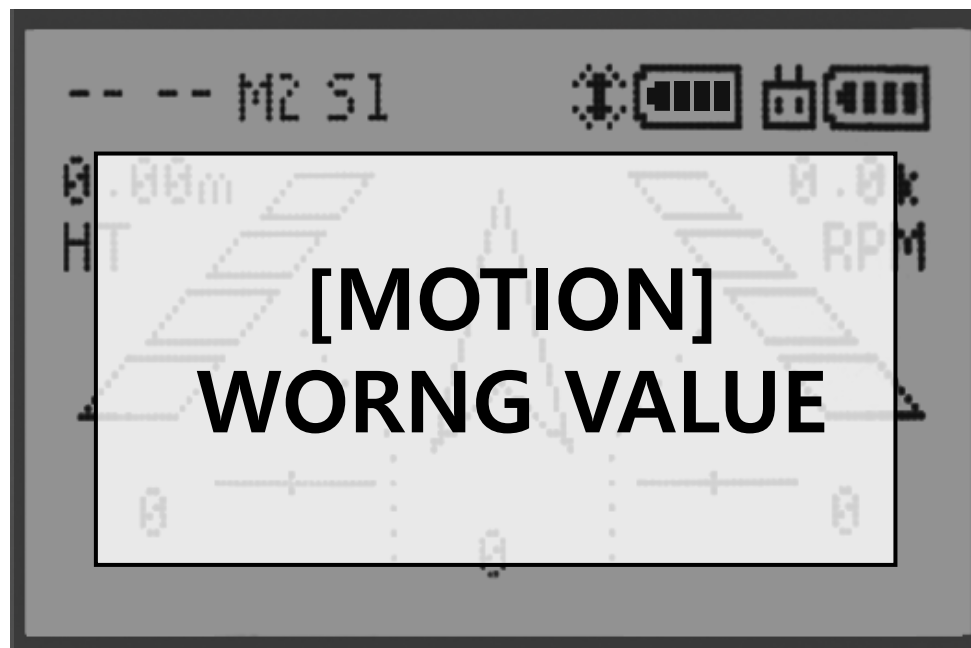
모션 센서의 응답이 없습니다.
모션센서를 사용하지 않고 있을 때에도
이 메시지가 뜬다면
보드가 오작동 하고 있을 수 있습니다.
'Sensor Reset'을 실행해 주세요





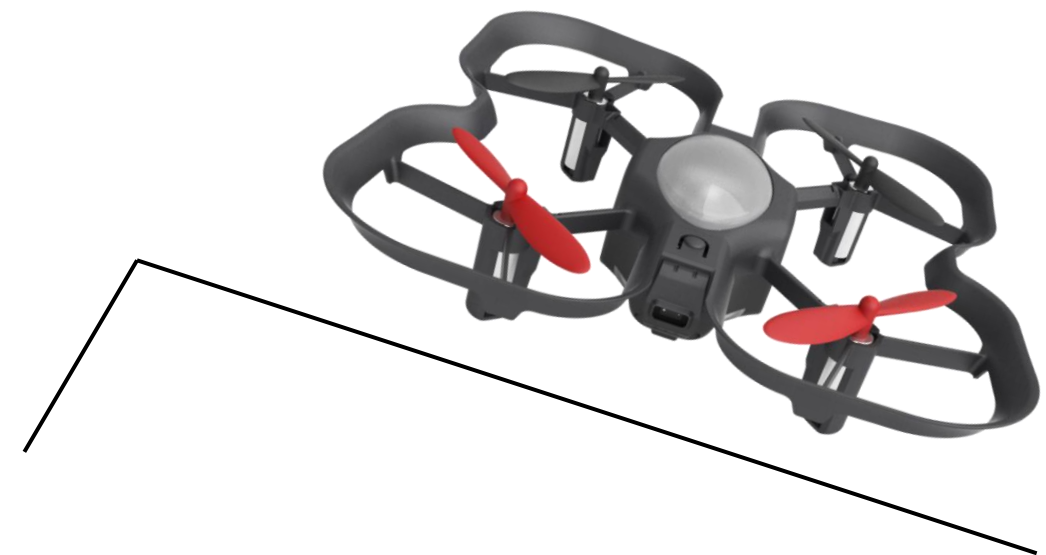
자이로 센서 값 오류

[MOTION] WORNG VALUE

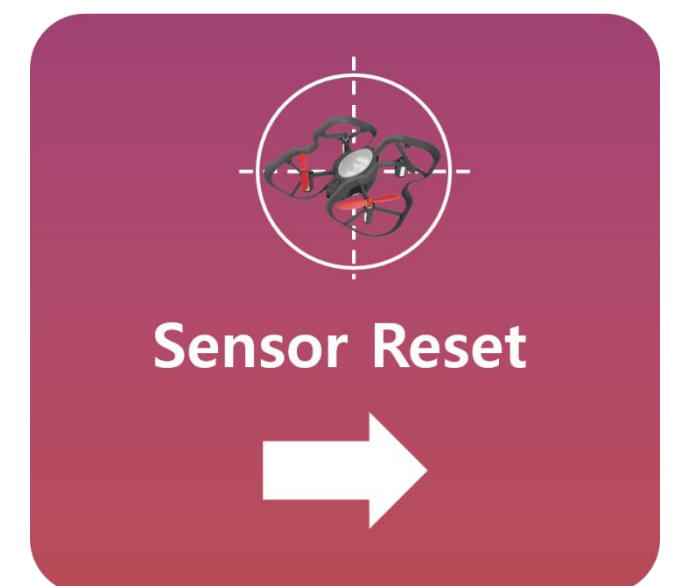


모션 센서가 잘못된 값을 인식하고 있는 상태입니다.

- ① 드론을 수평한 바닥에 놓아두고 2분 동안 기다려 줍니다
- ② 드론과 조종기의 전원을 재부팅 해줍니다.
- ③ 'Sensor Reset'을 실행해 주세요
- ④ 드론과 조종기를 다시 페어링 해줍니다.



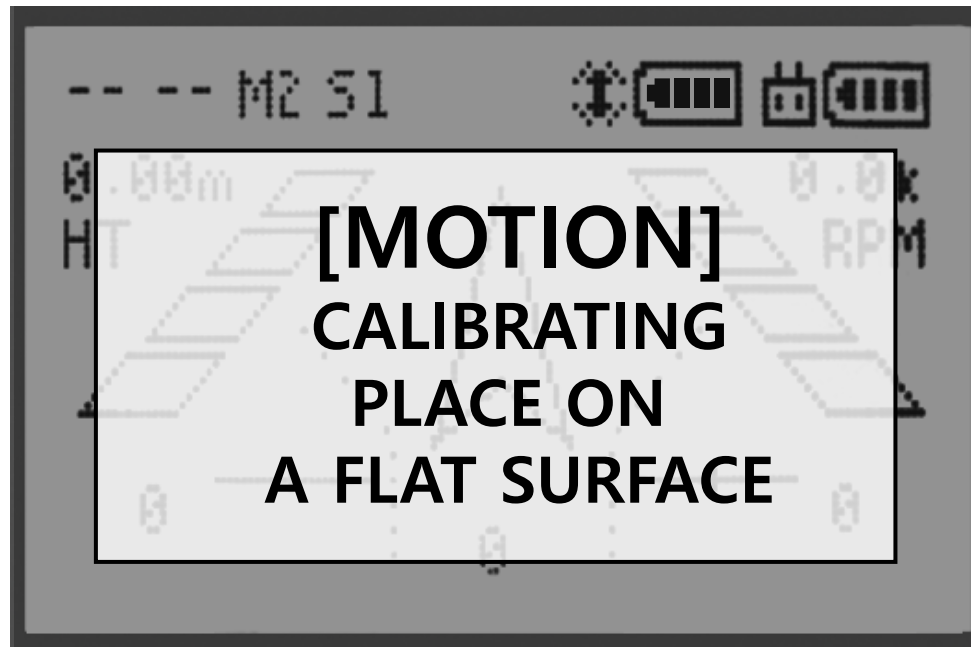
불균형적인 바닥에서는 비행이 불가능 합니다.





모션 센서 캘리브레이션 중

[MOTION] CALIBRATING PLACE ON A FLAT SURFACE



모션 센서가 캘리브레이션 중입니다.
평평한 바닥에 드론을 놓아 주세요
잠시 후 메시지는 사라집니다.
만약 메시지가 사라지지 않는다면
조종기의 재부팅을 권장드립니다.



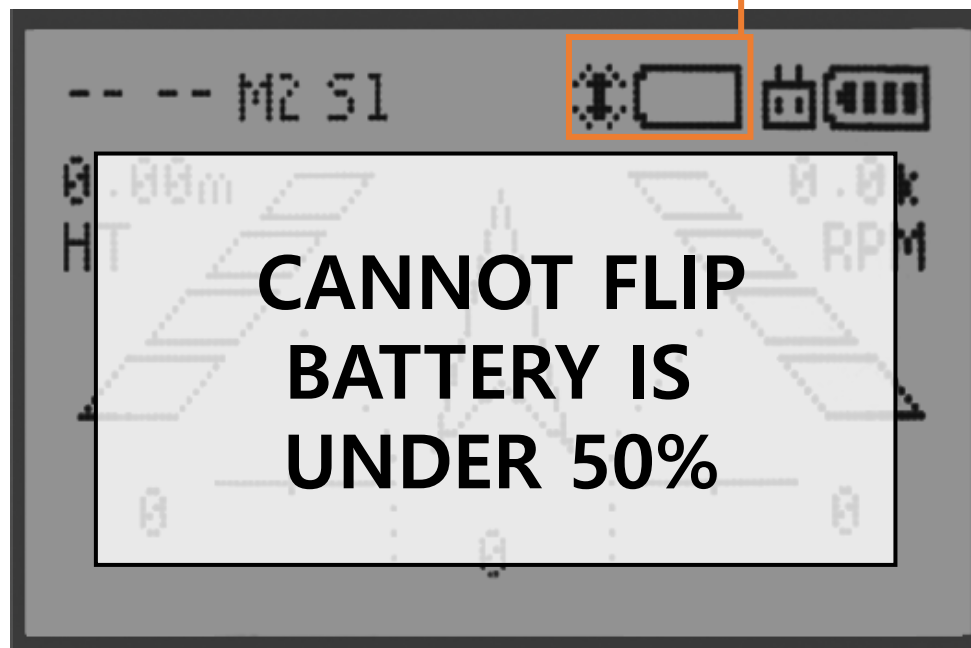
FLAT SURFACE



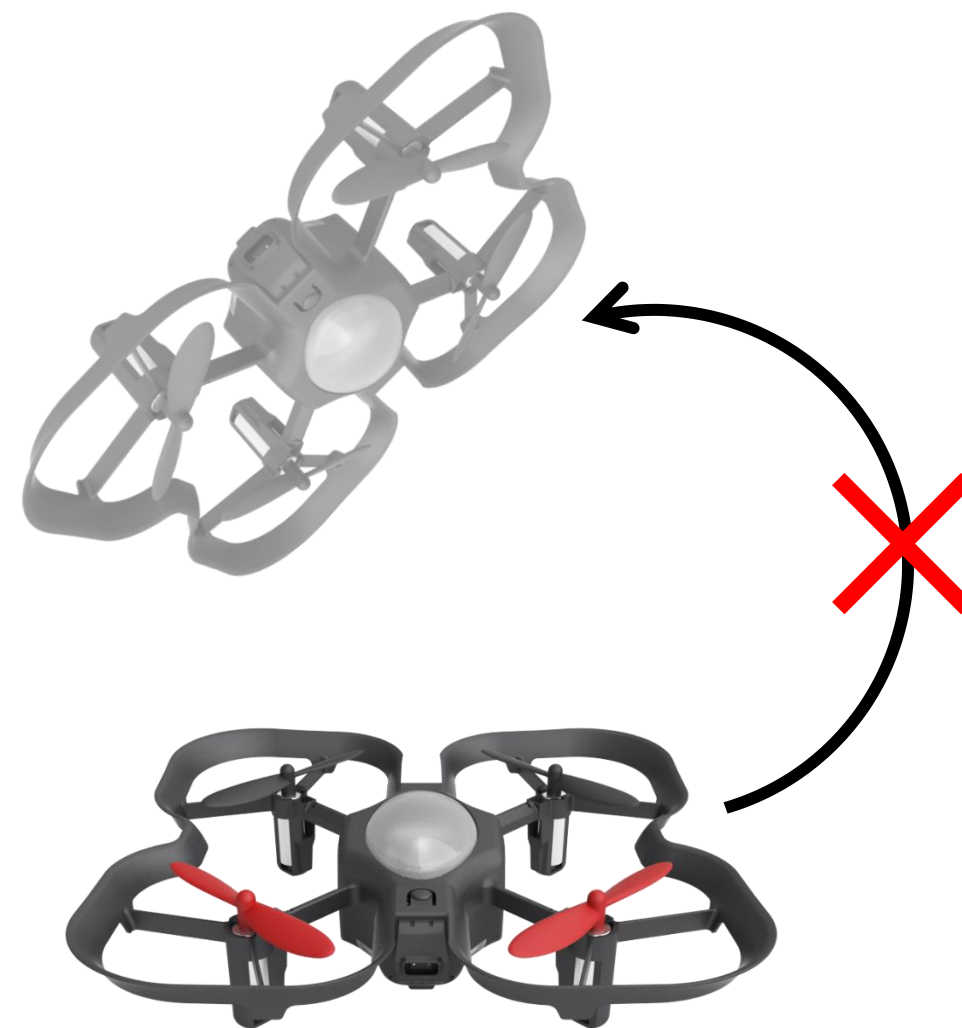
배터리 잔량이 (50% 이하)여서 플립이 불가능 합니다.

CANNOT FLIP BATTERY IS UNDER 50%

드론의 배터리 부족은 이 부분에도 표시가 됩니다 ←



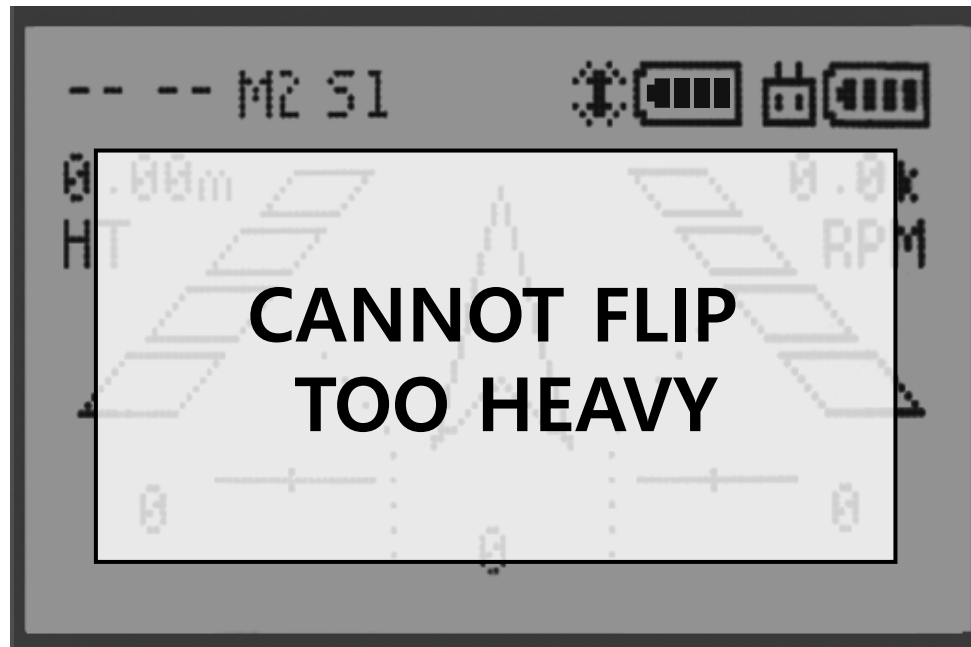
드론의 배터리가 부족하여
플립을 할 수 없습니다.
드론의 배터리를 충전한 후에
플립을 시도 해주세요





기체가 너무 무거워서 플립 할 수 없습니다.

CANNOT FLIP TOO HEAVY



드론이 무거워서 플립 할 수 없습니다.



※ 드론의 추가 센서를 부착하지 않았다면, 이 메시지는 표시 되지 않습니다.

만약 추가 센서를 부착하지 않았지만

계속 이 메시지가 표시된다면 제조사에 문의 해주시기 바랍니다.



등록되지 않은 드론/조종기 입니다.

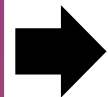
NOT REGISTERED



드론과 조종기가 공장 초기화 된 상태 입니다.
위 메시지가 들 경우 제조사에 문의하여 주시기 바랍니다.

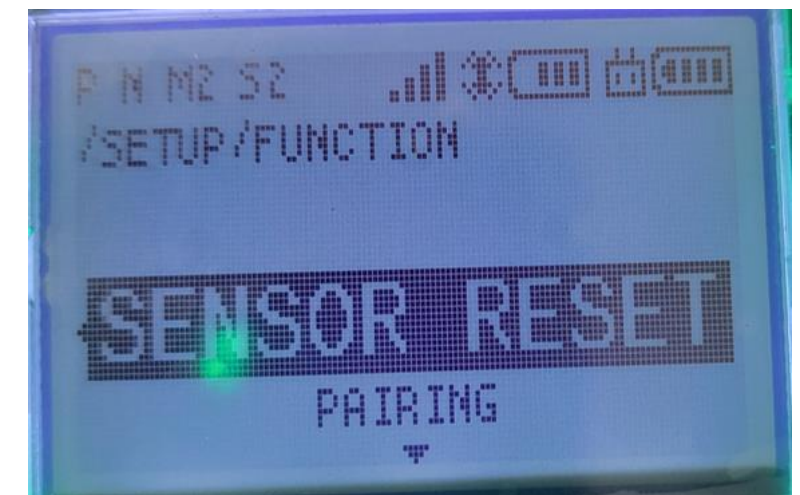


① 드론과 페어링 한 후
조종기의 'S'버튼을
길게 누릅니다.



② 'FUNCTION'을 선택합니다.

이동 : 조이스틱 (상/하)
선택 : 조이스틱 (우측)
이전 : 조이스틱 (좌측)



③ 'R1' 버튼을 누른 뒤
'캘리브레이션'
메시지가 사라질 때 까지
대기 합니다.
메시지가 사라지면 완료



로보링크



02-554-8862



asteam@roboink.co.kr



www.roboink.co.kr