

codrone Pro/Lite



Petrone : MSIP-CRM-BYR-BR-PT
BLE Board : MSIP-CRM-RLI-BLEBoard

www.robotlink.co.kr | www.robotlinksw.com | www.robotshop.co.kr

Homepage Youtube

코드론의 PC 소프트웨어는 코드론 USB 드라이버가 먼저 설치되어야 합니다.

USB 드라이버 다운로드 사이트는 아래와 같습니다.

<http://robotlink.co.kr/download.html>

[로보링크 홈페이지](#) ▶ [EDUCATION](#) ▶ [기술지원 사이트](#)

드라이버와 PC 소프트웨어 설치 이후 코드론을 날릴 수 있습니다.

- 밀면 거리 센서**
높이 측정을 위한 드론 밀면의 거리 센서
- 배터리**
40분 정도의 충전 시간
- 비행 범위**
거리 : 최대 20m
시간 : 6분~8분
- 기압계**
고도 제어용 기압 센서
- 호버링**
호버링을 위한 옵티컬 플로우 센서
- 블루투스**
4.0
- 자이로/가속도 센서**
3축 자이로 센서 및 3축 가속도 센서
- 크기**
133 mm x 133 mm
- 무게**
37 g

구성품 - 코드론 프로



- 코드론 본체
- 스마트 인벤터 보드
- 블루투스 모듈 (BLE보드)
- 마이크로 USB 케이블
- 조이스틱 모듈
- 여분의 프로펠러
- 4핀 케이블
- 3핀 케이블
- 견전지 케이스
- 싱글 충전기
- 볼트 너트-서포트 set
- 배터리
- 프로펠러 롤
- 피트
- 십자드라이버
- 퀵스타트가이드

구성품 - 코드론 라이트



- 코드론
- 블루투스 모듈 (BLE보드)
- 배터리
- 싱글 충전기
- 여분의 프로펠러
- 프로펠러 롤
- 마이크로 USB 케이블
- 퀵스타트가이드

코드론 시작하기

Pro/Lite 공통

Step 1. BLE 보드와 PC 연결하기



마이크로 USB 케이블(5핀)으로 PC와 BLE 보드를 연결합니다.



BLE 보드의 버튼을 눌러 노란색으로 빛나는 LED 불빛을 **빨간색**으로 바꿔줍니다.

※ 노란색 : 입로드 모드 / 빨간색 : 블루투스(통신) 모드

Step 2. 코드론 USB 헬퍼 드라이버 다운로드 받기



silabs.com의 Software Downloads ▶ VCP Drivers 페이지에서 설치환경에 맞는 파일을 다운로드 합니다.

다운로드 페이지 <http://robotlink.co.kr/download.html> 에서 해당되는 제품 카테고리 하단의 USB Helper Download를 다운로드 합니다. USBHelper_vX.exe를 실행하여 포트(Port)를 선택하고 CP210X Driver Setup 버튼을 클릭합니다.

"X"는 버전 정보입니다.

소프트웨어 다운로드하기



드론 시뮬레이터

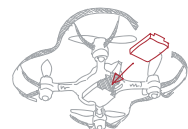
PC에 드론 시뮬레이터를 다운로드 합니다.
robotlinksw.com의 [코드론] ▶ 드론 시뮬레이터 다운로드

Step 3. 페어링



드론 시뮬레이터 zip파일의 압축을 해제하여 실행합니다.

드론 시뮬레이터 화면 상단의 **Connect** 버튼을 눌러 PC에 코드론을 연결합니다.



코드론 기체에 배터리를 넣습니다.



코드론이 신호를 검색합니다. (깜박임)



연결되었습니다. (불빛이 멈춤)

로켓 브릭, 아두이노, 모바일 어플리케이션 등은 robotlinkSW.com 참조

Step 4. 코드론 날리기

드론 시뮬레이터



시작하기: **W** 키를 누르면 이륙!

소프트웨어



Pro 전용

스마트 인벤터 보드를 통하여 조이스틱과 각종 아날로그, 디지털 센서의 연계를 프로그램 가능합니다.

PC, BLE

What do I need?



Pro/Lite 공통

로켓 브릭은 스크래치 방식의 Drag & drop 방식으로 초보자들도 쉽게 사용할 수 있습니다.

PC, BLE

What do I need?



Pro/Lite 공통

드론 시뮬레이터는 시뮬레이션용 제한 비행 연습 뿐만 아니라 실제 드론의 조종, 비행 패턴 기억 및 트림 등이 PC로 쉽게 가능합니다.

PC, BLE

What do I need?



Pro/Lite 공통

스마트폰 어플리케이션으로 드론 뿐만 아니라 드라이브 키트나 카메라 키트 (FPV : first-person view) 조종 가능합니다.

Mobile (Smartphone)

What do I need?

영상으로 확인하기

Pro/Lite 공통



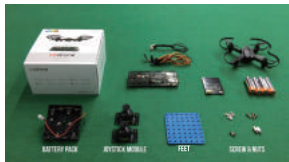
코드론 페이지

http://robotlink.co.kr/sw/codrone/01_codrone.html



다운로드 페이지

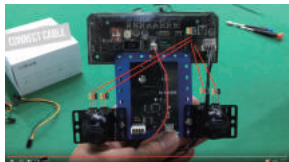
<http://robotlink.co.kr/download.html>



1) 구성품이 모두 준비되어 있는지 확인합니다.



2) 구성품을 이용하여 컨트롤러를 조립합니다.



3) 색상에 유의하며 보드와 케이블을 연결합니다.



4) 인벤터 보드와 코드론의 전원을 켜고 페어링합니다.

▶ 오른쪽의 "인벤터 보드 연결" 참조

FAQ

Pro/Lite 공통

코드론의 호버링이 유지되지 않고 계속 상승한다?

프로펠러는 돌아가지만 코드론이 뜨지 않는다면?

코드론의 모터가 돌지 않는다면?

프로펠러가 부러졌다면?

자주 묻는 질문으로 확인해보세요



FAQ 바로가기 <https://goo.gl/HG8nDE>

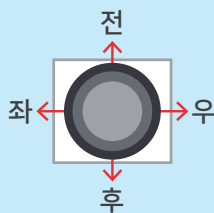
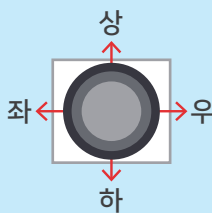


Youtube 영상

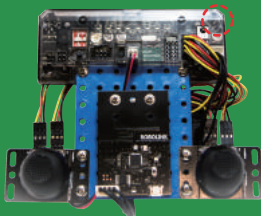
<https://youtu.be/nwFUgs5sKpc>



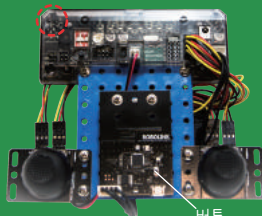
조이스틱을 이용하여 드론을 조종해보자



보드 가장 오른쪽 센서



보드 가장 왼쪽 센서



버튼

착륙

긴급정지

*비상시, BLE보드의 스위치 버튼을 연속으로 두 번 누르면 드론이 비행을 멈춥니다.

1. 코드론의 전원을 켭니다.
2. 스마트 인벤터 보드의 전원을 켭니다.
3. 연결을 기다립니다.
4. 스마트 인벤터 보드의 LED가 중앙쪽으로 흐르다가 멈춥니다.
5. 블루투스(BLE)보드의 LED가 녹색으로 바뀝니다.
6. 코드론의 LED가 멈춥니다.
7. 페어링에 성공합니다.



주의

만약 코드론의 전원이 꺼지거나 페어링에 실패한다면, 1번부터 7번까지의 동작을 반복합니다.

Pro/Lite 공통

BLE 보드 상태

BLE 보드의 LED 불빛을 보고 상황에 맞게 사용합니다. (보라색 : 작동중)



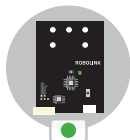
커뮤니케이션 모드 노란색

BLE보드를 전원에 연결하면 가장 먼저 표시되며 빨간색일 때 스위치 버튼을 한번 눌러 노란색으로 바꿀 수 있습니다. 아두이노 파일을 업로드하거나 로킷 시뮬레이터를 연결할 때 사용합니다.



페어링 대기 모드 빨간색

코드론과 BLE보드를 페어링할 때 사용하며, 노란색일 때 스위치 버튼을 한번 눌러 빨간색으로 바꿀 수 있습니다. 5초간 꼭 누르면 제일 처음 불빛을 빨간색으로 설정할 수 있습니다.



페어링 완료 초록색

BLE보드나 인벤터 보드가 코드론과 연결되면 초록색으로 바뀝니다.

CoDrone Warranty

품질보증서

본 증서는 코드론 패키지를 구매하신 고객님의 권익 보호를 위한 품질 보증서로, 본사는 하기의 내용에 따라 유상 혹은 무상의 서비스를 시행합니다.

1. 보증 내용 : 로보링크(주)는 품목별 소비자 보상규정에 의거하여 다음과 같은 보증을 실시합니다. 보증기간 내에 제조사의 결함이나 자연 발생적인 고장이 발생하였을 경우, 무상의 서비스를 받으실 수 있습니다.
2. 보증 기간 : 제품 구입일로부터 최대 1년 (각 품목별 유·무상 정책이 상이합니다)
3. 보증 여부 : 유선 상담, 온라인 상담 및 전시장 방문 상담 후 보상여부 결정
4. 보증 범위 (하단의 표 참조)

품목	무상 보증기간	무상 보증 제외 사항
본체 메인보드	구입 후 1년	1. 고객의 단순 번심 2. 무상 보증기간 외 발생하는 제품의 유지·보수 3. 사용자의 취급 부주의 및 잘못된 사용법으로 인한 사용자 과실의 고장 및 손상 4. 고장의 원인이 제품 자체에 있지 않은 경우 5. 고객이 임의로 기기를 분해하거나 조치를 취한 경우 6. 기기와 연결된 타사 제품의 영향으로 인한 기기 이상의 경우
스마트 인벤터 보드	구입 후 1년	
충전기	구입 후 1년	
배터리	구입 후 2개월	
프로펠러	없음	
프로펠러 가드	없음	
모터	없음	